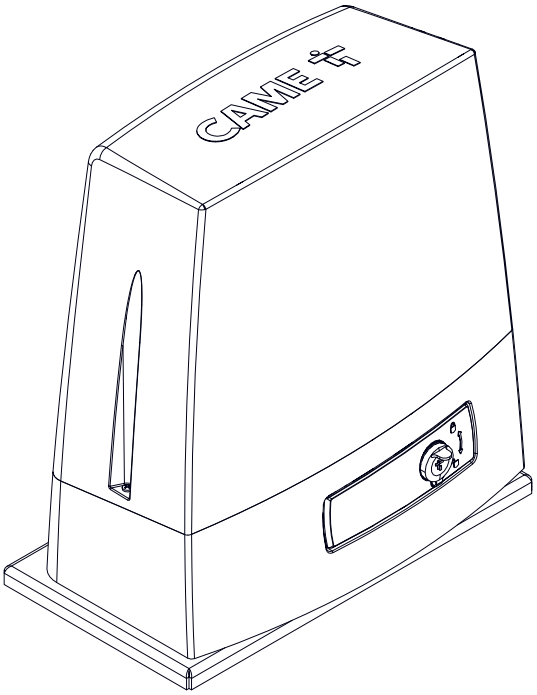
CAME

CAME.COM

FA01997-PL

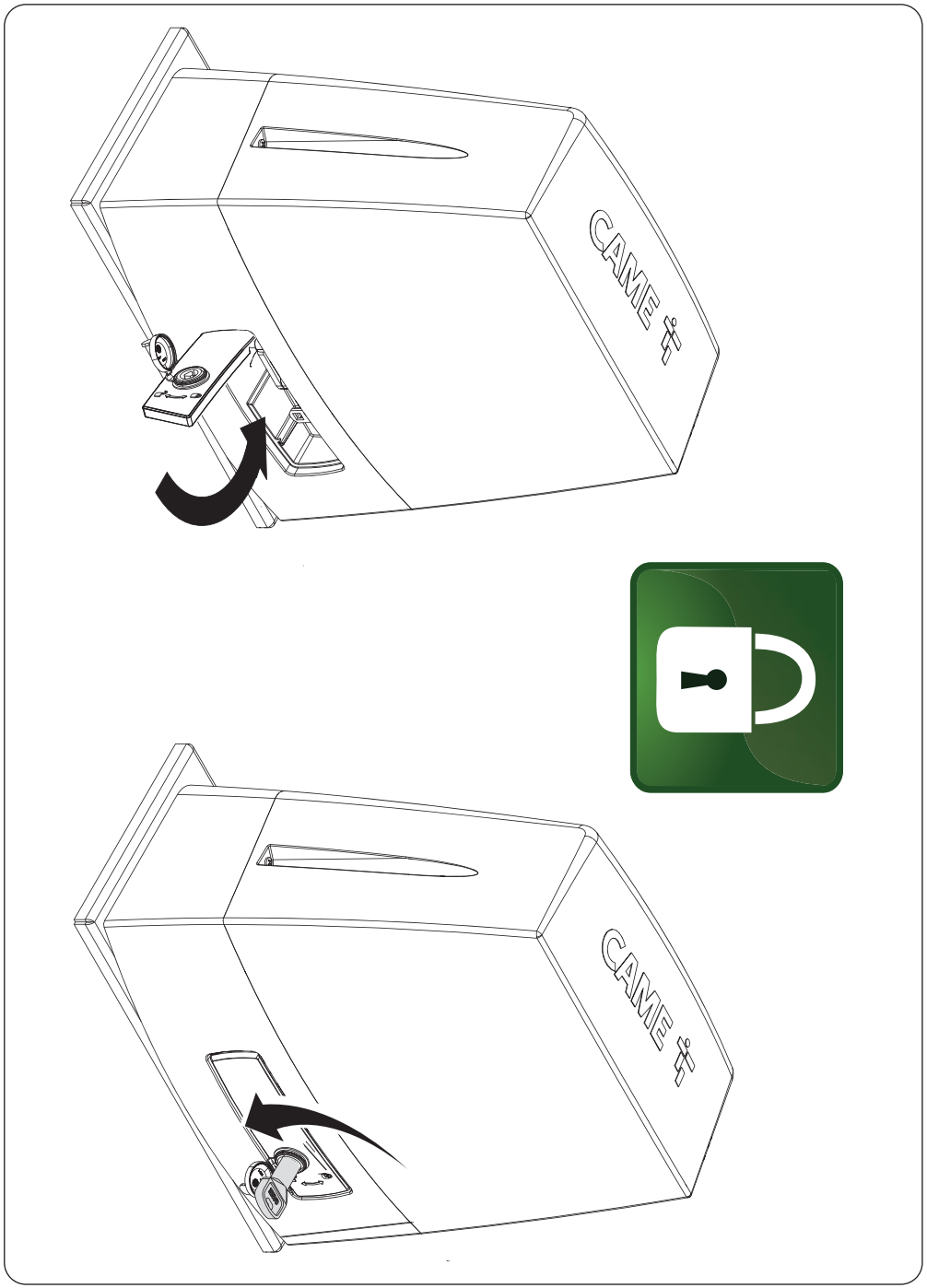
Napędy do bram przesuwnych

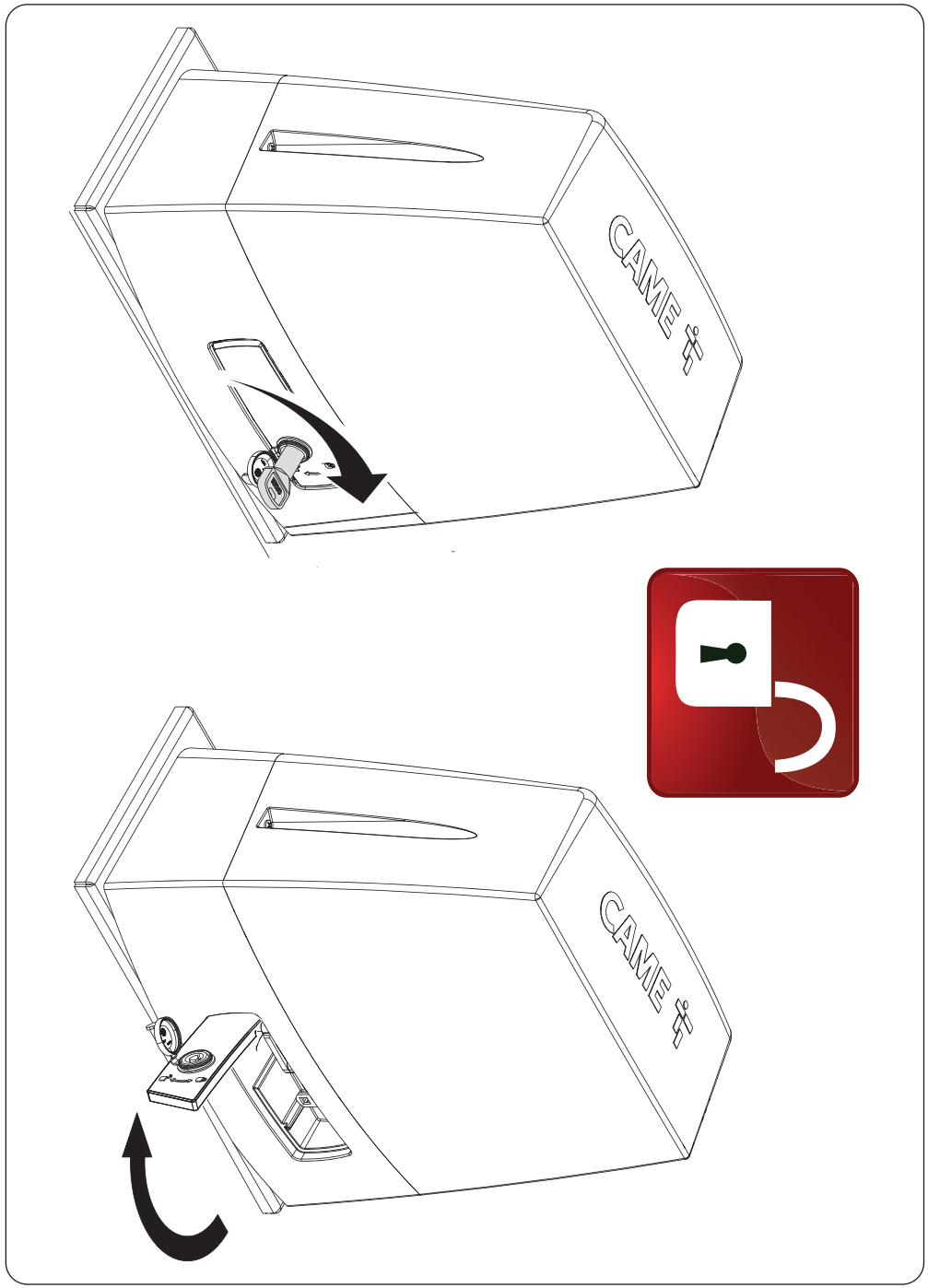


BKX08AGF BKX08RGF

INSTRUKCJA INSTALACJI

PL Polski


CAME


CAME

OSTRZEŻENIA OGÓLNE

⚠ Ważne instrukcje dotyczące bezpieczeństwa.

⚠ Postępować zgodnie z wszystkimi instrukcjami, ponieważ nieprawidłowo przeprowadzona instalacja może prowadzić do poważnych obrażeń.

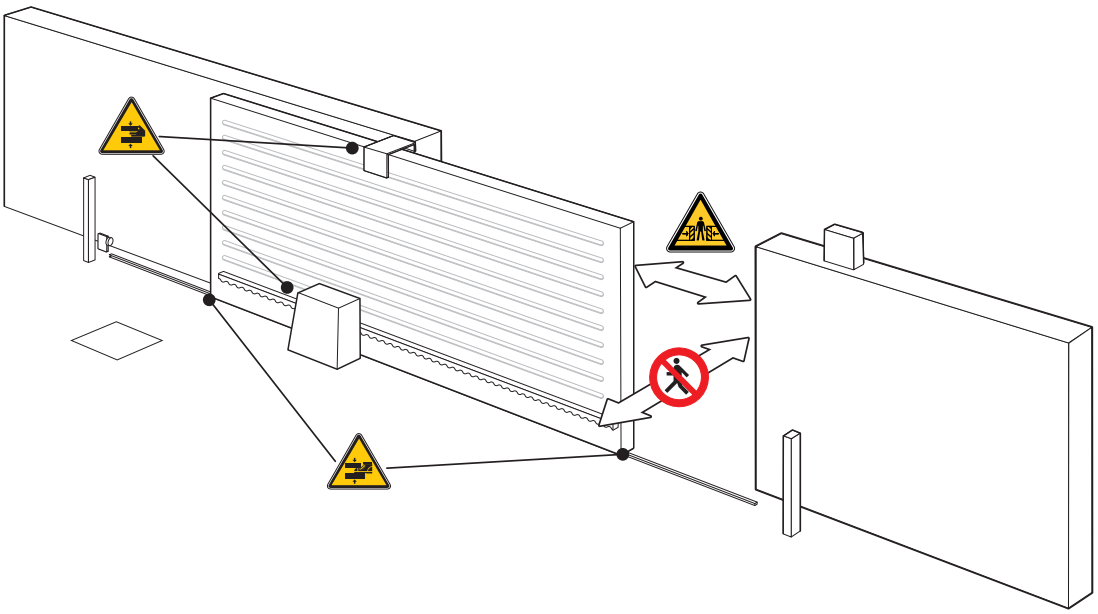
⚠ Przed przystąpieniem do dalszych działań, należy przeczytać również ostrzeżenia ogólne kierowane do użytkownika.

Urządzenie wykorzystywać wyłącznie do celu, do jakiego zostało jednoznacznie przeznaczone; wszelkie inne użycie jest uważane za niebezpieczne. • Producent nie ponosi odpowiedzialności za ewentualne szkody spowodowane błędnym, niewłaściwym lub nieracjonalnym użytkowaniem. • Produkt omawiany w niniejszej instrukcji jest, zgodnie z Dyrektywą Maszynową 2006/42/WE, maszyną nieukończoną. • Maszyna nieukończona oznacza zespół elementów, który jest prawie maszyną, ale nie może samodzielnie służyć do konkretnego zastosowania. • Jedynym przeznaczeniem maszyny nieukończonej jest włączenie do innej maszyny lub maszyny nieukończonej lub wyposażenia bądź połączenie z nimi, co pozwala stworzyć maszynę, do której ma zastosowanie Dyrektywa Maszynowa 2006/42/WE. • Montaż końcowy musi zostać przeprowadzony zgodnie z Dyrektywą maszynową 2006/42/WE oraz obowiązującymi normami europejskimi. • Producent zrzeka się wszelkiej odpowiedzialności związanej ze stosowaniem nieoryginalnych produktów; oznacza to także wygaśnięcie gwarancji. • Wszystkie czynności wymienione w niniejszej instrukcji mogą być przeprowadzane wyłącznie przez doświadczonych i wykwalifikowanych pracowników oraz w pełnej zgodności z obowiązującymi przepisami. • Przygotowanie przewodów, montaż, podłączenie i testowanie musi być przeprowadzone zgodnie z zasadami poprawnego i bezpiecznego wykonywania prac technicznych oraz obowiązującymi przepisami. • Podczas każdego etapu montażu upewniać się, że prace są wykonywane przy odłączonym napięciu. • Sprawdzić, czy podany zakres temperatur jest odpowiedni dla danego miejsca instalacji. • Nie instalować w miejscach, które są usytuowane na pochyłym podłożu (nachylonych względem poziomu). • Nie montować napędu na elementach, które mogłyby się zgiąć pod jego ciężarem. Jeśli jest to konieczne, należy odpowiednio wzmocnić punkty mocowania. • Upewnić się, że w miejscu instalacji produkt nie jest narażony na zmoczenie bezpośrednimi strumieniami wody (spryskiwacze, myjki ciśnieniowe itd.). • Zgodnie z normami technicznymi dotyczącymi montażu, należy wyposażyć sieć zasilania w odpowiedni wyłącznik wielobiegunowy, który umożliwia całkowite odłączenie zasilania w warunkach III kategorii przepięcia. • Odpowiednio ograniczyć cały obszar, aby uniemożliwić dostęp osób nieupoważnionych, zwłaszcza osób niepełnoletnich i dzieci. • W przypadku ręcznego przemieszczania wyznaczyć jedną osobę na każde 20 kg podnoszonego ładunku; w przypadku przemieszania innego niż ręczne zastosować odpowiednie urządzenia podnośnikowe i zabezpieczenia. • Zaleca się stosowanie odpowiednich zabezpieczeń w celu uniknięcia ewentualnych zagrożeń mechanicznych wynikających z obecności osób w zasięgu działania napędu. • Przewody elektryczne należy poprowadzić w odpowiednich rurach osłonowych, kanałach kablowych oraz przez przepusty kablowe w celu zapewnienia odpowiedniej ochrony przed uszkodzeniami mechanicznymi. • Przewody elektryczne nie mogą się stykać z częściami, które mogą się nagrzewać podczas pracy (na przykład silnik i transformator). • Przed przystąpieniem do instalacji należy sprawdzić, czy sterowana część jest w dobrym stanie technicznym oraz czy prawidłowo się otwiera i zamyka. • Produkt nie może być używany do automatyzacji części sterowanej wyposażonej w furtkę dla pieszych, chyba że napęd może być aktywowany tylko w przypadku furtki znajdującej się w pozycji bezpieczeństwa. • Upewnić się, że zapobieżono możliwości uwięzienia pomiędzy częścią sterowaną a sąsiadującymi z nią elementami stałymi w wyniku ruchu części sterowanej. • Zapewnić dodatkową ochronę, aby zapobiec zmiażdżeniu palców pomiędzy kołem zębatym a zębatką. • Wszystkie stałe elementy sterownicze muszą być dobrze widoczne po zakończeniu montażu i znajdować się w takim położeniu, które umożliwi ich obsługę i jednoczesną bezpośrednią obserwację sterowanej części przy zachowaniu bezpiecznej odległości od części w ruchu. Jeśli element sterowniczy wymaga podtrzymywania, należy go zainstalować na minimalnej wysokości 1,5 m od podłoża i zadbać, aby nie był dostępny dla osób postronnych. • W przypadku pracy w trybie wymagającym podtrzymywania elementu sterowniczego, zapewnić w systemie przycisk STOP, umożliwiający odłączenie głównego zasilania napędu w celu zablokowania ruchu części prowadzonej. • W pobliżu mechanizmu wysprzęglania ręcznego umieścić na stałe etykietę (jeśli nie jest już ona założona) objaśniającą sposób jego obsługi. • Upewnić się, że napęd została odpowiednio wyregulowany, a urządzenia zabezpieczające i system ręcznego wysprzęglania działają poprawnie. • Przed przekazaniem urządzenia użytkownikowi sprawdzić zgodność systemu z normami zharmonizowanymi oraz z zasadniczymi wymaganiami Dyrektywy Maszynowej 2006/42/WE. • Umieścić w dobrze widocznym miejscu piktogramy ostrzegające przed potencjalnym ryzykiem resztkowym i zapoznać z nimi użytkownika końcowego. • Umieścić tabliczkę identyfikacyjną urządzenia w dobrze widocznym miejscu po zakończeniu montażu. • Uszkodzony przewód zasilający musi być wymieniony przez producenta, autoryzowany serwis techniczny lub odpowiednio wykwalifikowanego pracownika, co pozwoli uniknąć zaistnienia jakiejkolwiek niebezpiecznej sytuacji. • Przechowywać niniejszą instrukcję wraz z dokumentacją techniczną oraz instrukcjami innych urządzeń wykorzystanych do realizacji systemu automatyki. • Zaleca się, aby wszystkie instrukcje obsługi produktów wchodzących w skład maszyny finalnej zostały przekazane użytkownikowi końcowemu. • Produkt w oryginalnym opakowaniu producenta może być transportowany wyłącznie w zamkniętych przestrzeniach (wagony kolejowe, kontenery, pojazdy zamknięte). • W przypadku wadliwego działania produktu należy zaprzestać jego używania i skontaktować się z działem obsługi klienta pod adresem https://www.came.com/global/en/contact-us lub pod numerem telefonu podanym na stronie internetowej.

🕮 Data produkcji jest podana w numerze partii produkcyjnej wydrukowanym na etykiecie produktu. W razie potrzeby prosimy o kontakt z nami pod adresem https://www.came.com/global/en/contact-us.

🕮 Ogólne warunki sprzedaży można znaleźć w oficjalnych cennikach Came.

Miejsca potencjalnego zagrożenia dla ludzi



Zakaz przechodzenia podczas manewru.

Niebezpieczeństwo zmiażdżenia.

Ryzyko pochwycenia rąk.

Ryzyko pochwycenia stóp.

WYCOFANIE Z UŻYTKU I UTYLIZACJA

CAME S.p.A. wprowadziła w swoich zakładach certyfikowany System Zarządzania Środowiskowego, zgodnie z normą UNI EN ISO 14001, w celu zagwarantowania poszanowania i ochrony środowiska. Prosimy o kontynuowanie prac związanych z ochroną środowiska, które CAME uważa za jeden z fundamentów rozwoju swoich strategii operacyjnych i rynkowych, poprzez zwykłe przestrzeganie krótkich wskazówek dotyczących utylizacji:

UTYLIZACJA OPAKOWANIA

Elementy opakowania (karton, plastik itd.) są traktowane jak stałe odpady komunalne i mogą być utylizowane bez żadnych trudności przy zastosowaniu selektywnej zbiórki w celu recyklingu.

Przed przystąpieniem do dalszych działań, zaleca się sprawdzenie szczegółowych przepisów obowiązujących w miejscu montażu urządzenia.

NIE PORZUCAĆ W ŚRODOWISKU!

UTYLIZACJA PRODUKTU

Nasze wyroby są wykonane z różnych materiałów. Większość z nich (aluminium, plastik, żelazo, kable elektryczne) jest traktowana jak stałe odpady komunalne. Po selektywnej zbiórce mogą zostać przekazane do wyznaczonego punktu w celu ponownego przetworzenia.

Inne elementy (płytki elektroniczne, baterie nadajnika itp.) mogą natomiast zawierać substancje zanieczyszczające.

W związku z tym muszą one zostać wyjęte i przekazane przedsiębiorstwom upoważnionym do ich zbiórki i utylizacji.

Przed przystąpieniem do prac zaleca się sprawdzenie szczegółowych przepisów obowiązujących w miejscu utylizacji.

NIE PORZUCAĆ W ŚRODOWISKU!

DANE I INFORMACJE O PRODUKCIE

Legenda

📖 Ten symbol oznacza części instrukcji, które należy uważnie przeczytać.

⚠ Ten symbol oznacza części instrukcji dotyczące bezpieczeństwa.

☞ Ten symbol oznacza uwagi, które należy przekazać użytkownikowi.

📖 Wszystkie wymiary są podane w milimetrach, o ile nie określono inaczej.

Opis

801MS-0600
BKX08AGF - Napęd 230 V z silnikiem bezszczotkowym 24 V o prędkości do 24 m/min, z Adaptive Speed & Torque technology, wyposażony w płytę elektroniczną z wyświetlaczem, CAME Key ready, CXN BUS, wyjście B1 i B2, wbudowany dekoder radiowy, urządzenie do kontroli ruchu i wykrywania przeszkód, przeznaczony do bram o wadze do 800 kg i długości do 20 m. Pokrywa kolor szary RAL7024.

801MS-0620
BKX08RGF - Napęd 120 V z silnikiem bezszczotkowym 24 V o prędkości do 24 m/min, z Adaptive Speed & Torque technology, wyposażony w płytę elektroniczną z wyświetlaczem, CAME Key ready, CXN BUS, wyjście B1 i B2, wbudowany dekoder radiowy, urządzenie do kontroli ruchu i wykrywania przeszkód, przeznaczony do bram o wadze do 800 kg i długości do 20 m. Pokrywa kolor szary RAL7024.

Przeznaczenie

Rozwiązanie przeznaczone do bram przesuwnych w domach jednorodzinnych i budynkach wielomieszkaniowych

📖 Montaż i użytkowanie niezgodne z zalecanymi w niniejszej instrukcji są uznawane za zabronione.

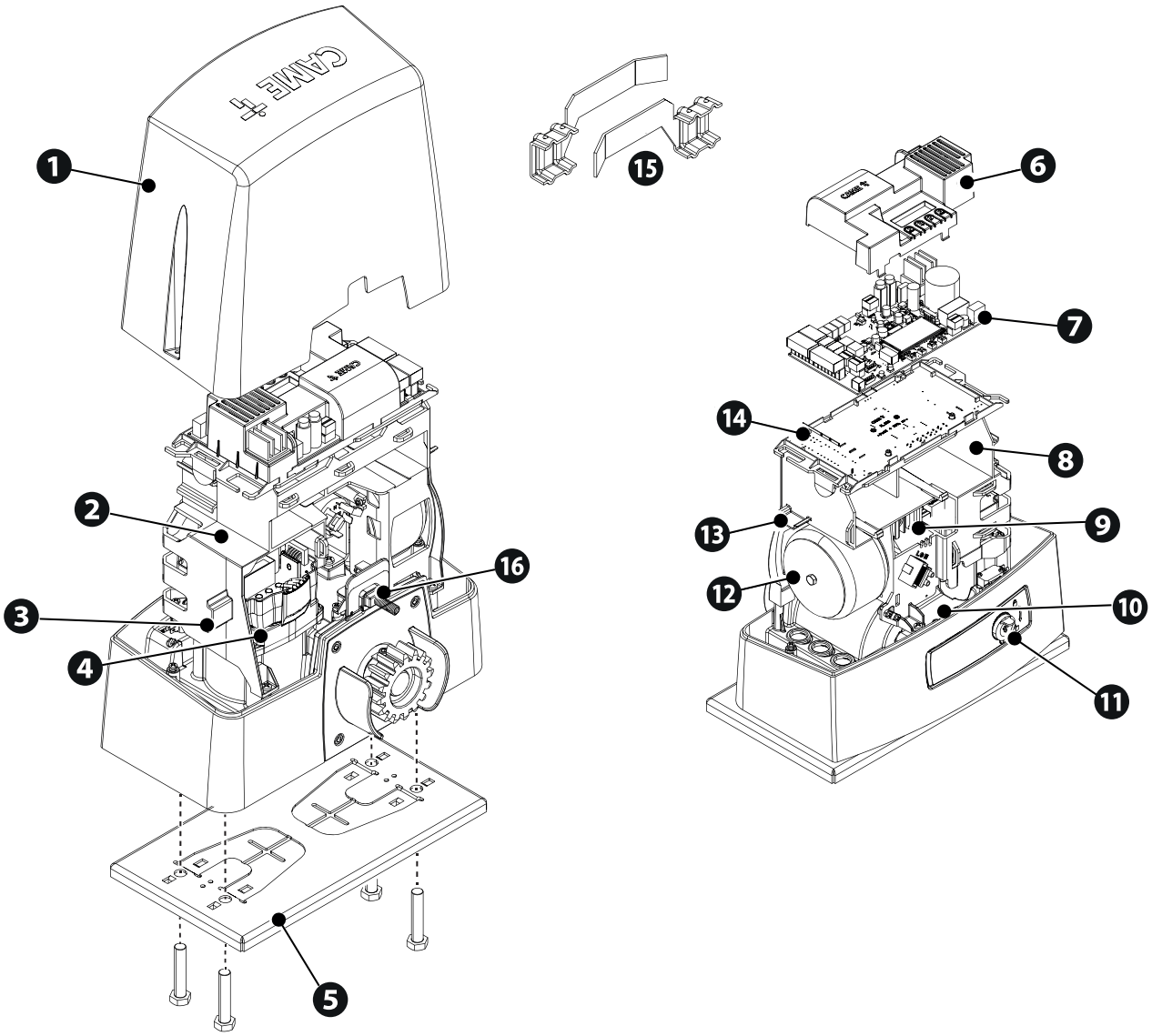
Opis części składowych

Napęd

❶ Pokrywa
❷ Gniazdo ładowarki
❸ Oprawa dla czujników SMA
❹ Motoreduktor
❺ Płyta mocująca
❻ Pokrywa zabezpieczająca płytę
❼ Płyta elektroniczna
❽ Gniazdo na 2 baterie awaryjne

📖 Stosować wyłącznie baterie awaryjne 5Ah (88018-0029).

❾ Gniazdo termostatu
❿ Gniazdo wkładu termostatu
⓫ Dźwignia wysprzęglająca i zamek
⓬ Transformator
⓭ Gniazdo modułu RGSM001/S lub RSLV001
⓮ Suport do płyty elektronicznej
⓯ Łopatki do mechanicznego wyłącznika krańcowego
⓰ Mechaniczny wyłącznik krańcowy



Płyta elektroniczna

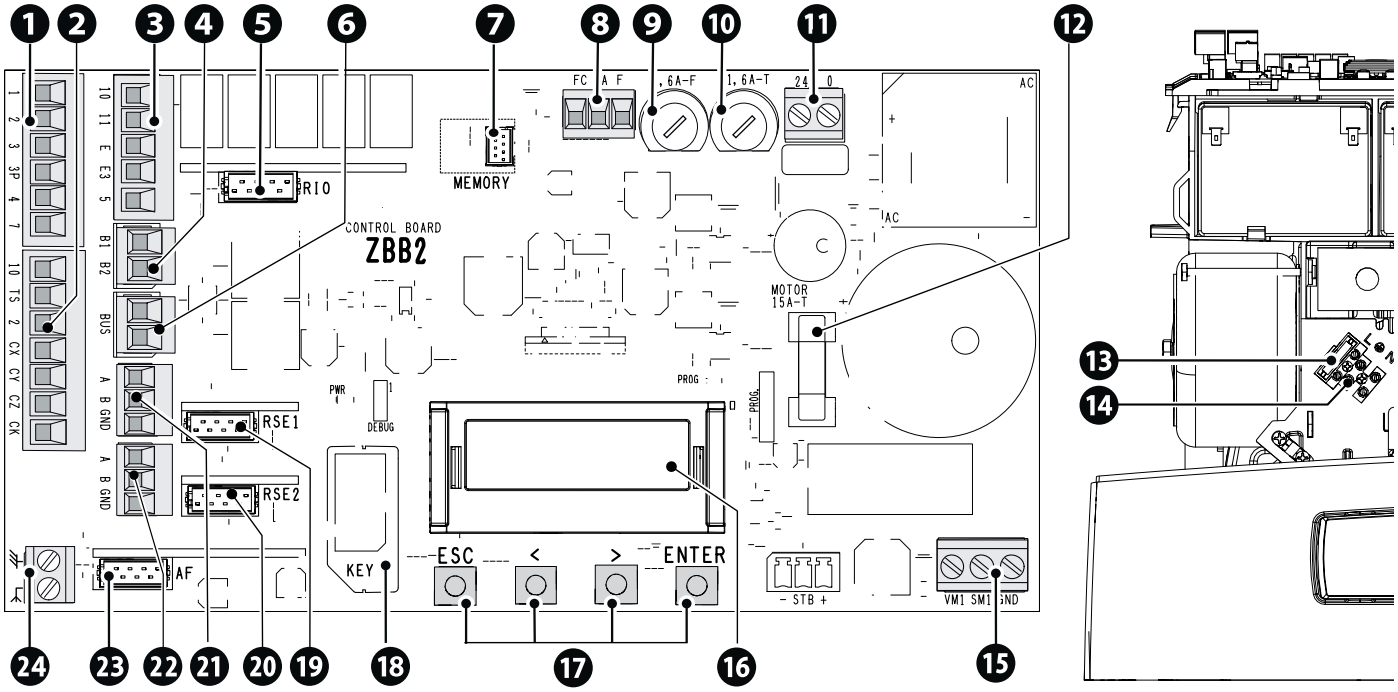
📖 Funkcje na stykach wejściowych i wyjściowych, regulacje czasów i zarządzanie użytkownikami są ustawiane i wyświetlane na wyświetlaczu.

📖 Wszystkie obwody są chronione przez bezpieczniki szybkie.

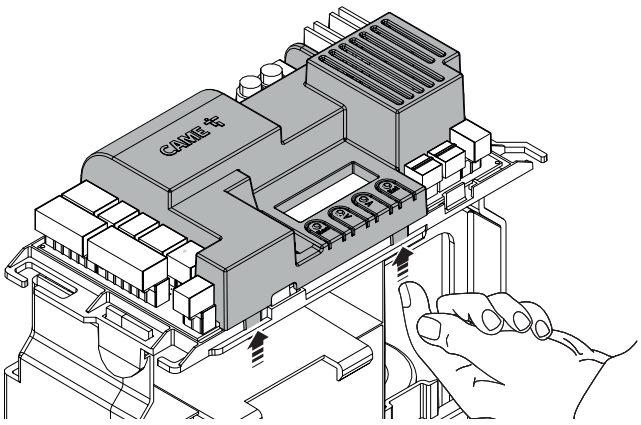
⚠ Aby zapewnić prawidłowe funkcjonowanie, przed wpięciem jakiejkolwiek płytki, KONIECZNE JEST ODŁĄCZENIE ZASILANIA SIECIOWEGO i ewentualnych baterii.

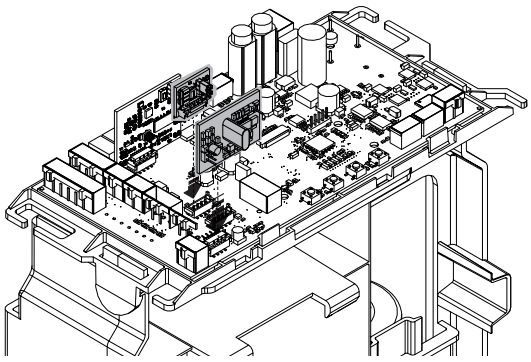
⚠ Przed rozpoczęciem prac na panelu sterowania należy odłączyć napięcie sieciowe oraz ewentualne baterie.

❶ Tabliczka zaciskowa do podłączenia urządzeń sterowniczych
❷ Tabliczka zaciskowa do podłączenia urządzeń zabezpieczających
❸ Listwa zaciskowa do podłączenia urządzeń sygnalizacyjnych
❹ Tabliczka zaciskowa do wyjścia B1-B2
❺ Złącze modułu RIOCN8WS
❻ Listwa zaciskowa do akcesoriów magistrali
❼ Gniazdo karty Memory Roll
❽ Tabliczka zaciskowa do podłączenia ograniczników krańcowych
❾ Bezpiecznik akcesoriów
❿ Bezpiecznik płyty elektronicznej
⓫ Zaciski do zasilania płyty elektronicznej
⓬ Bezpiecznik do silnika
⓭ Bezpiecznik sieciowy
⓮ Zaciski do podłączenia zasilania
⓯ Listwa zaciskowa do podłączenia motoreduktora
⓰ Wyświetlacz
⓱ Przyciski do programowania
⓲ Gniazdo CAME KEY
⓳ Łącznik RSE_1 do karty RSE
⓴ Łącznik RSE_2 do karty RSE
㉑ Tabliczka zaciskowa przypisana do łącznika RSE_1 do podłączenia sprzężonego lub CRP
㉒ Listwa zaciskowa powiązana ze złączem RSE_2 do połączenia CRP
㉓ Gniazdo wpinanej karty częstotliwości radiowych (AF)
㉔ Zaciski do podłączenia anteny

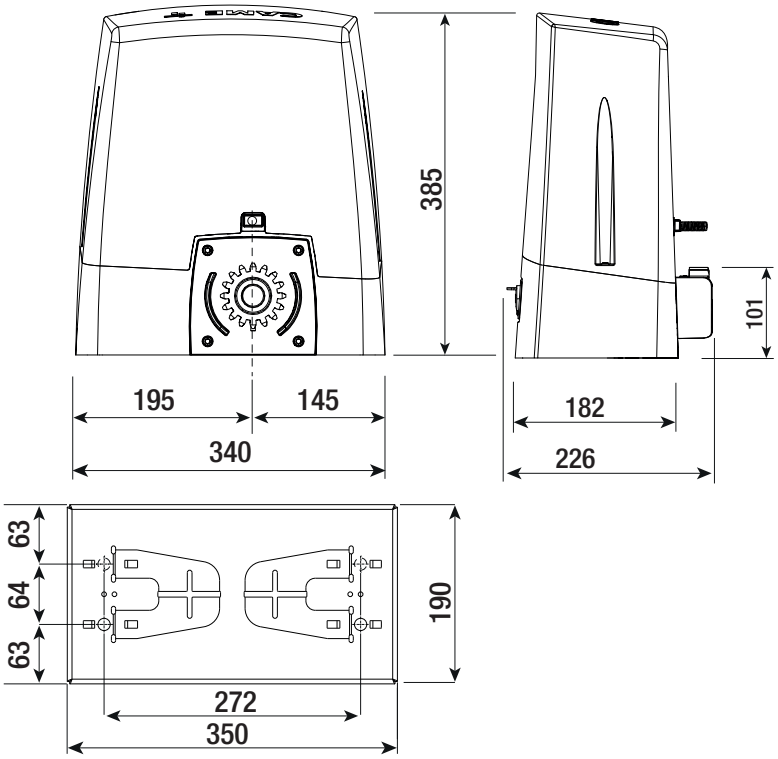


📖 Aby móc wprowadzić wpinane karty do przeznaczonych na nie gniazd, należy zdjąć pokrywę zabezpieczającą płytę.





Wymiary



Zakres zastosowania

MODELE	BKX08AGF	BKX08RGF
Maksymalna długość skrzydła (m)	20	20
Maksymalna waga skrzydła (kg)	800	800

Tabela bezpieczników

MODELE	BKX08AGF	BKX08RGF
Bezpiecznik sieciowy	3,15A-F	6,3A-F
Bezpiecznik płyty	1,6A-T	1,6A-T
Bezpiecznik akcesoriów	1,6A-F	1,6A-F
Bezpiecznik silnika	15A-T	15A-T

Dane techniczne

MODELE	BKX08AGF	BKX08RGF
Zasilanie (V – 50/60 Hz)	230 AC	120 AC
Zasilanie silnika (V)	24 DC	
Zużycie w trybie czuwania (W)	5	
Moc (W)	230	
Kolor	RAL 7024	
Temperatura pracy (°C)	-20 ÷ +55	
Siła ciągu (N)	800	
Maksymalna prędkość ruchu (m/min)	24	
Cykle/godzinę	20	
Poziom ciśnienia akustycznego (dB A)	≤ 70	
Stopień ochrony (IP)	54	
Klasa izolacji	I	
Rodzaj smaru	Syntetyczny (-50°C ÷ 160°C)	
Ilość smaru (g)	90	
Klasa NLGI	2	
Waga (kg)	17	
Temperatura przechowywania (°C) *	-20 ÷ +70	
Średnia żywotność (cykle) **	250000	

(*) Przed instalacją, umieścić produkt w temperaturze pokojowej, jeśli było on przechowywany lub transportowany w bardzo niskich lub bardzo wysokich temperaturach.

(**) Wskazaną średnią żywotność produktu należy rozumieć jako orientacyjną i szacowaną, przyjmując, że będzie on eksploatowany w normalnych warunkach użytkowania, po prawidłowym zainstalowaniu i poddawany konserwacji zgodnie z zaleceniami podanymi w technicznej instrukcji obsługi CAME. Na wspomniany okres żywotności wpływają również inne czynniki, nawet dość znacznie, na przykład warunki klimatyczne i środowiskowe, ale nie tylko. Średniej żywotności produktu nie należy mylić z gwarancją wystawioną na produkt.

Typy przewodów i minimalne grubości

Długość przewodu (m)	do 20	od 20 do 30
Zasilanie 230 V AC	3G × 1,5 mm²	3G × 2,5 mm²
Lampa ostrzegawcza 24 V AC/DC	2 × 1 mm²	2 × 1 mm²
Fotokomórki nadajn.	2 × 0,5 mm²	2 × 0,5 mm²
Fotokomórki odb.	4 × 0,5 mm²	4 × 0,5 mm²
Urządzenia sterujące	*nr × 0,5 mm²	*nr × 0,5 mm²

*nr = patrz instrukcje montażu produktu - Uwaga: przekrój przewodu jest przybliżony, ponieważ zmienia się w zależności od mocy silnika i długości przewodu.

📖 W przypadku zasilania 230 V i użytku na zewnątrz budynków stosować przewody typu H05RN-F zgodne z normą 60245 IEC 57 (IEC), natomiast wewnątrz budynków stosować przewody typu H05VV-F zgodne z normą 60227 IEC 53 (IEC). Do zasilania do 48 V mogą być używane przewody typu FROR 20-22 II zgodne z normą EN 50267-2-1 (IEC).

📖 Do podłączenia anteny wykorzystać kabel typu RG58 (zalecana długość do 5 m).

📖 Do połączenia sprzężonego i CRP zastosować kabel typu UTP CAT5 (do 1000 m).

📖 Jeżeli długość przewodów różni się od wartości podanych w tabeli, należy określić ich średnicę na podstawie rzeczywistego poboru prądu podłączonych urządzeń oraz zgodnie z zaleceniami normy IEC EN 60204-1.

📖 W przypadku połączeń przewidujących kilka urządzeń na tej samej linii (sekwencyjnych) parametry określone w tabeli muszą zostać zmodyfikowane w zależności od rzeczywistych wartości poboru prądu i odległości. W przypadku połączenia produktów nieujętych w niniejszej instrukcji należy posłużyć się załączoną do nich dokumentacją techniczną.

Tabela kabli do magistrali

📖 Zaleca się stosowanie kabla FROR 2x1mm² o maksymalnej długości 50 m od płyty elektronicznej.

Długość pojedynczego odgałęzienia (m)	maks. 50 m
Przewód magistrali	2 × 1 mm²

📖 Łączna suma odgałęzień może wynosić maksymalnie 150 m.

📖 Przewód nie może być ekranowany.

MONTAŻ

🕮 Poniższe ilustracje są jedynie przykładowe, ponieważ wymiary i przestrzeń mocowania napędu oraz akcesoriów zmieniają się w zależności od strefy montażu. Wybór najbardziej odpowiedniego rozwiązania będzie zależał od instalatora systemu.

🕮 Rysunki dotyczą napędu zainstalowanego po lewej stronie.

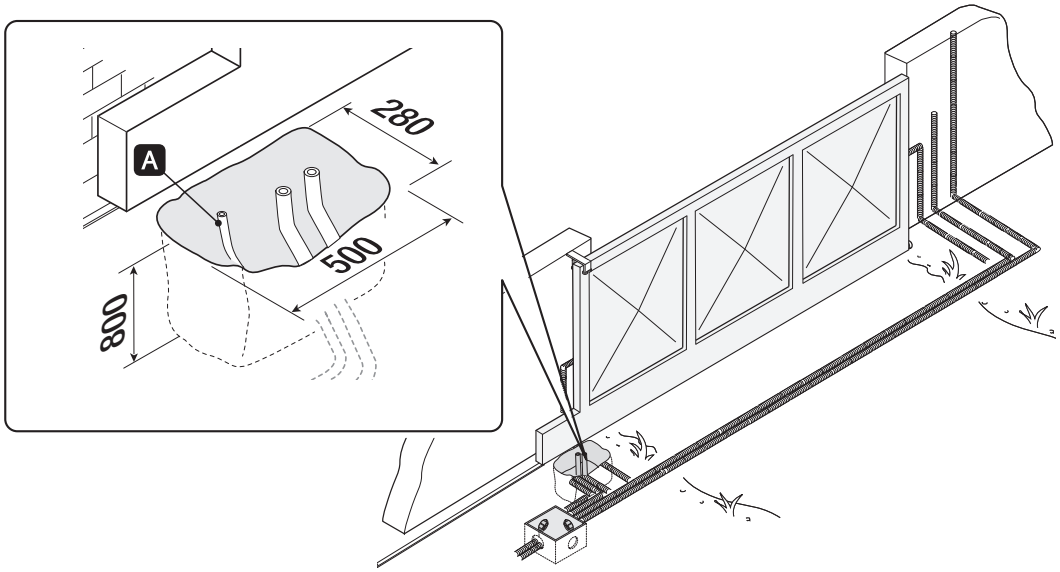
Czynności wstępne

Przygotować wykop pod skrzynkę fundamentową.
Przygotować peszle niezbędne do wykonania połączeń przewodów wychodzących ze studzienki rozgałęźnej.

🕮 W celu podłączenia motoreduktora i akcesoriów zaleca się stosować peszle o średnicy 40 mm.

🕮 Przygotować peszel o średnicy Ø 20 mm dla ewentualnego przeprowadzenia linki systemu wysprzęglającej. **A**

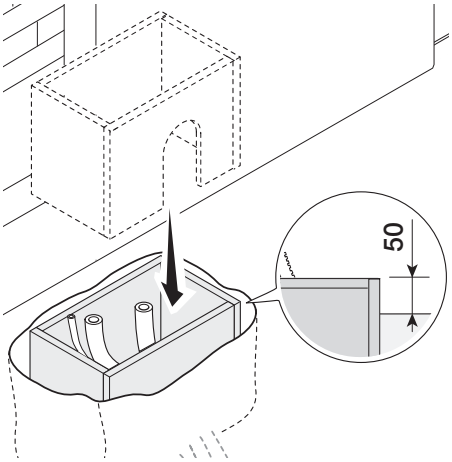
🕮 Ich liczba jest uzależniona od rodzaju systemu i od przewidzianych akcesoriów.

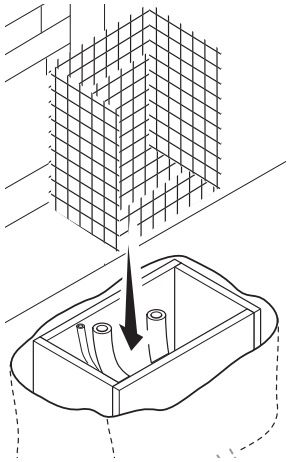


Montaż płyty mocującej

Przygotować skrzynkę fundamentową o wymiarach większych niż wymiary płyty mocującej.
Włożyć skrzynkę do wykopu.

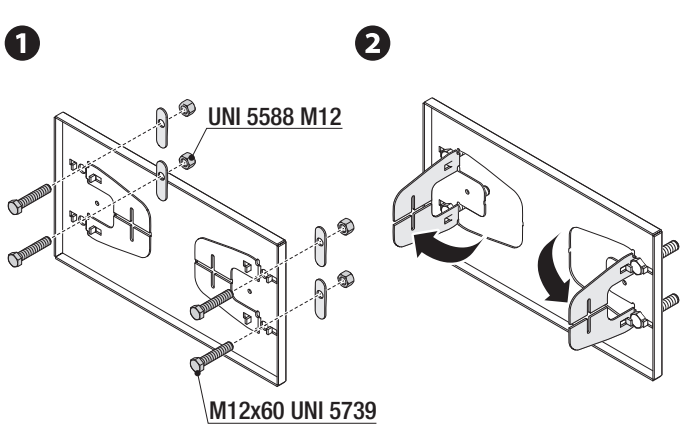
🕮 Skrzynka musi wystawać o 50 mm nad poziom podłoża.
Wprowadzić żelazną kratę do skrzynki fundamentowej w celu uzbrojenia cementu.

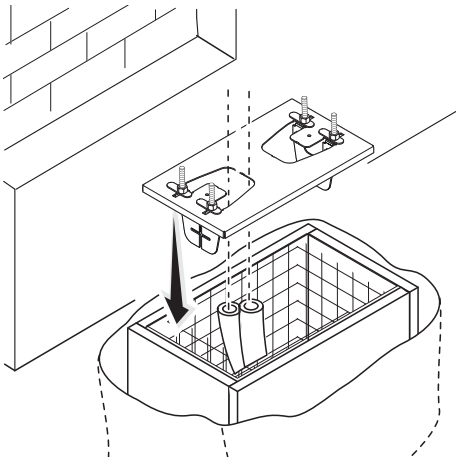




Wprowadzić dostarczone śruby do płyty mocującej.
Zablokować śruby za pomocą dostarczonych nakrętek.
Za pomocą śrubokrętu wyciągnąć fabrycznie przygotowane kotwy.
Wprowadzić płytę mocującą do żelaznej kraty.

📖 Rury muszą być przeprowadzone przez przeznaczone do tego otwory.





Ustawić płytę mocującą, zachowując wymiary wskazane na rysunku.

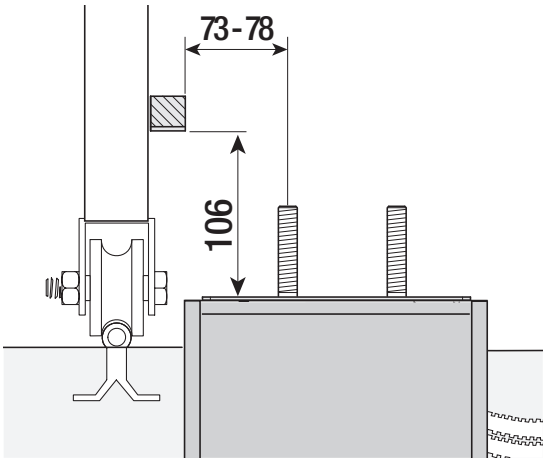
📖 Jeśli brama nie została wyposażona w zębatkę, przystąpić do montażu.

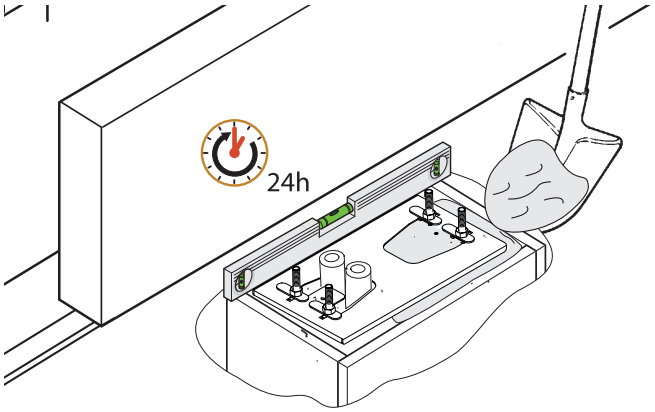
📖 Zapoznać się rozdziałem MOCOWANIE Zębatki.

Wypełnić skrzynkę fundamentową cementem.

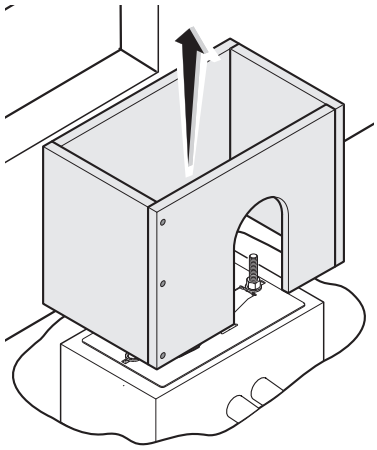
📖 Płyta musi być idealnie wypoziomowana, a gwinty śrub muszą być całkowicie na powierzchni.

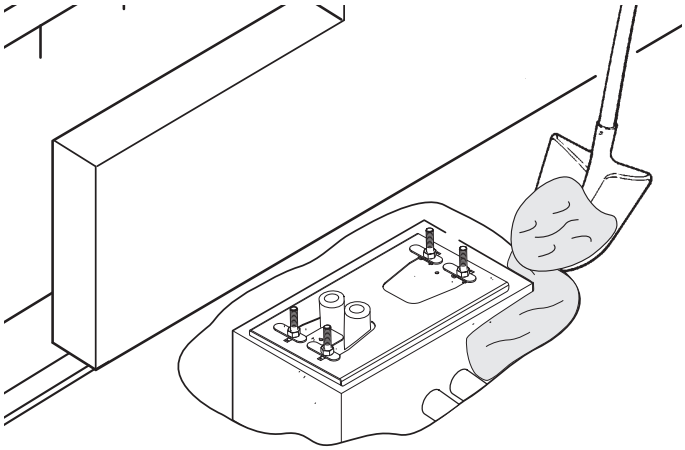
Odczekać przynajmniej 24 godziny na stwardnienie betonu.



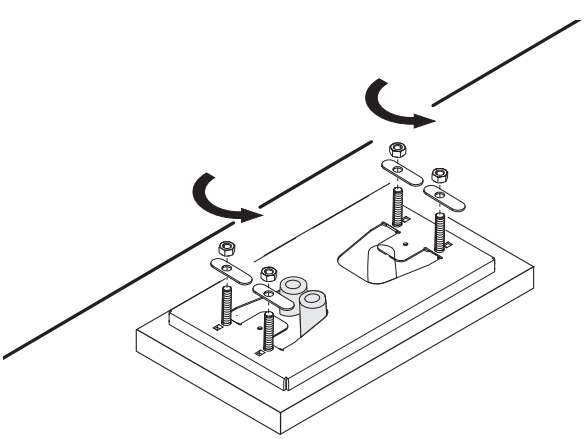


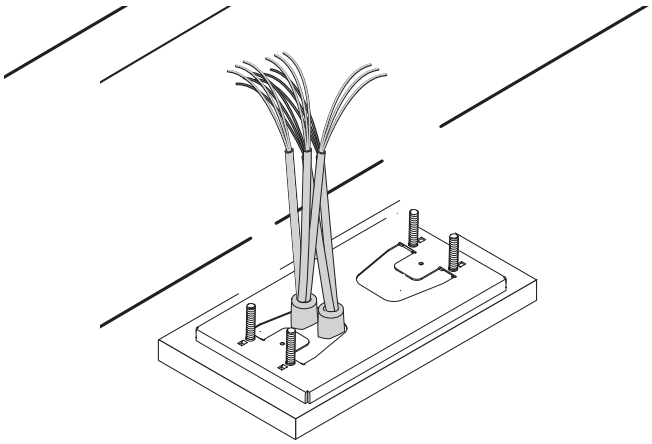
Wyjąć skrzynię fundamentową.
Wypełnić ziemią wykop wokół bloku betonowego.





Zdjąć nakrętki ze śrub.
Włożyć przewody elektryczne do rur i wysunąć na zewnątrz na długość ok. 600 mm.

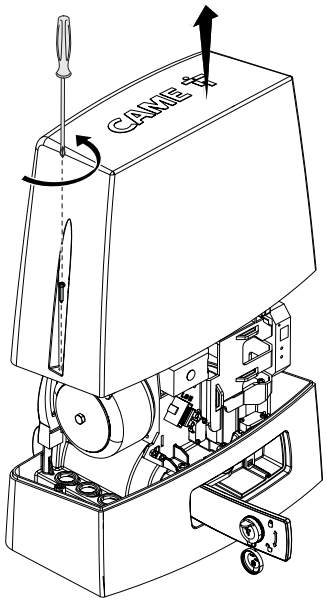


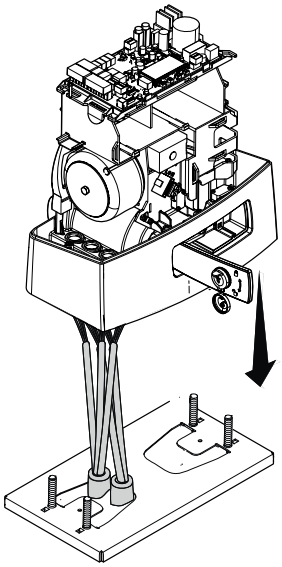


Przygotowanie napędu

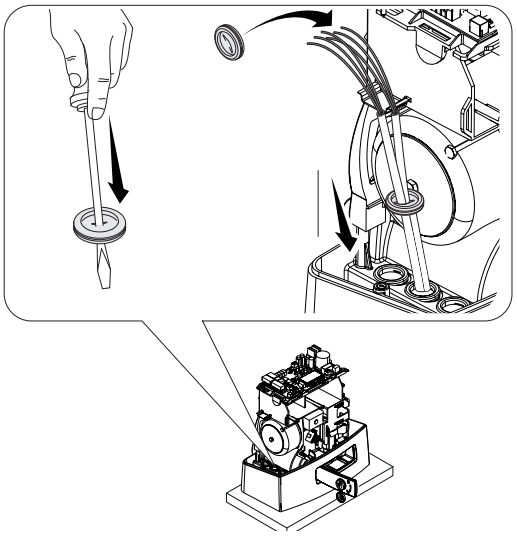
Zdjąć pokrywę z napędu.
Postawić napęd na płycie mocującej.

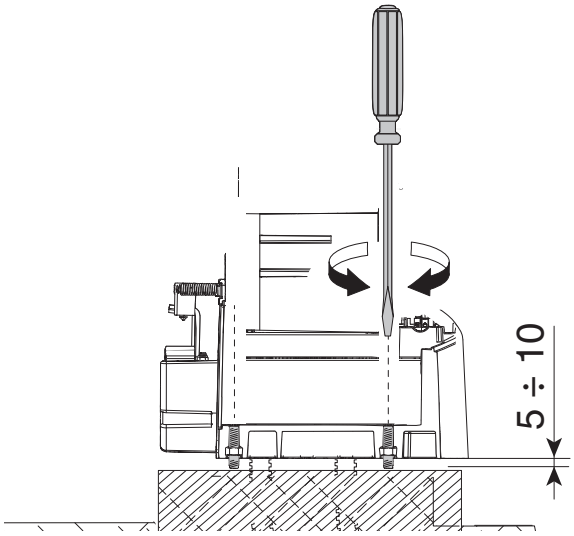
📖 Przewody elektryczne muszą zostać poprowadzone pod skrzynią napędu





Przewiercić przepust kablowy.
Wprowadzić przewody do dławika kablowego.
Unieść napęd na wysokość 5–10 mm nad płytę, używając w tym celu gwintowanych nóżek, aby umożliwić ewentualną późniejszą regulację luzu między kołem zębatym a zębatką.

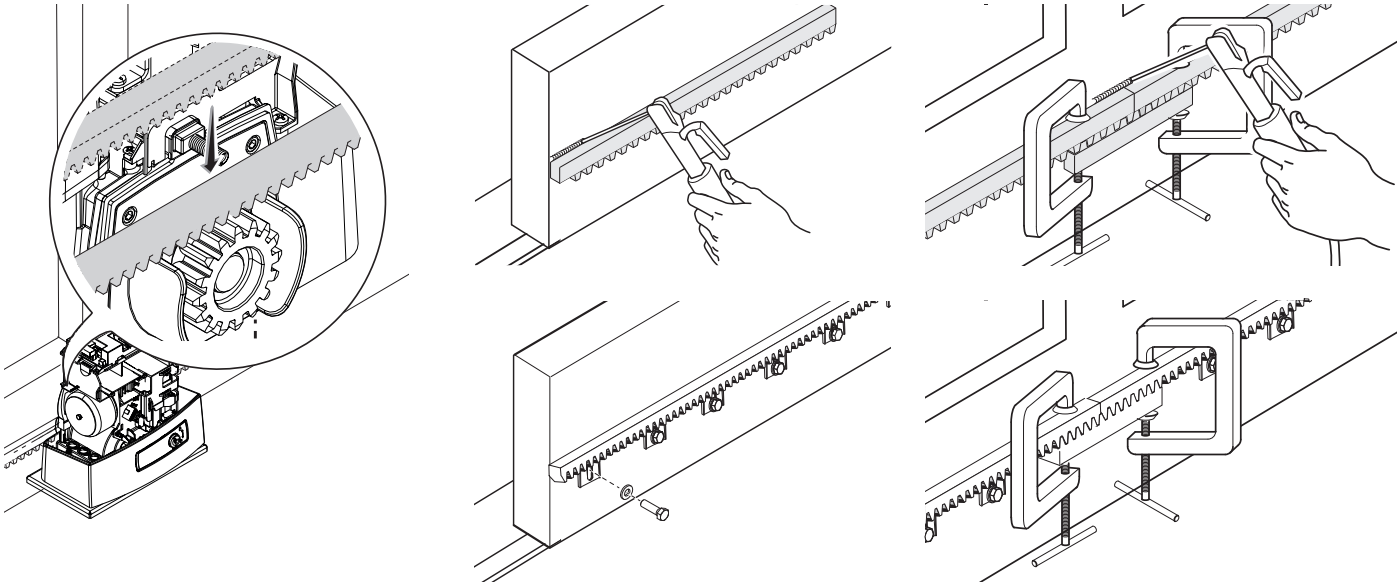




Montaż zębatki

❶ Wysprzęglić napęd.
❷ Oprzeć zębatkę na kole zębatym.
❸ Przyspawać lub zamocować zębatkę na całej długości bramy.

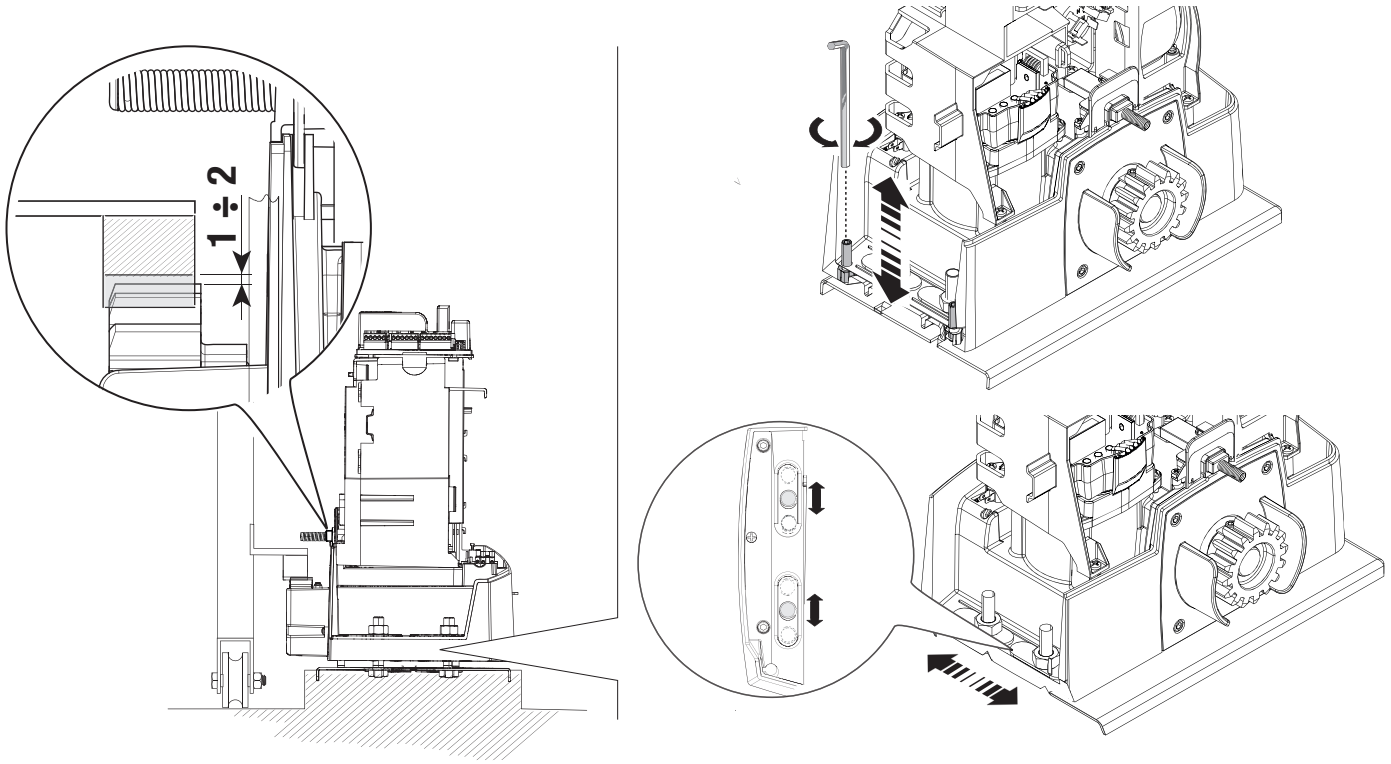
🕮 W celu połączenia modułów zębatki posłużyć się jej niepotrzebnym odcinkiem, podłożyć go pod miejsce połączenia i zablokować dwoma zaciskami imadłowymi.



Regulacja połączenia koło zębate-zębatka

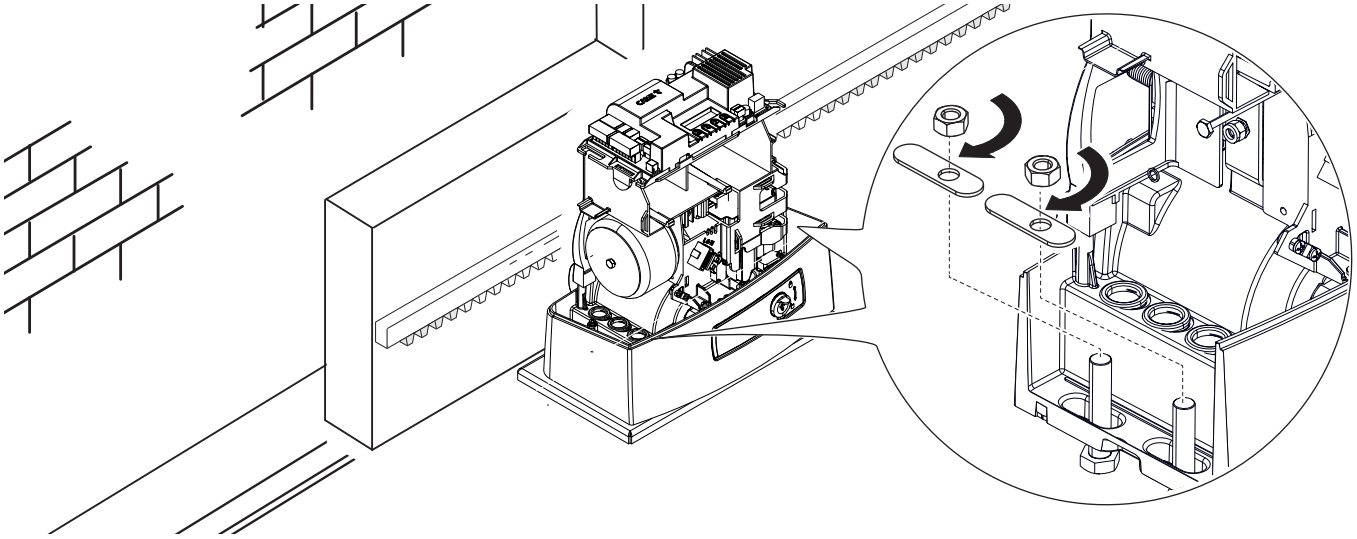
Otworzyć i zamknąć bramę ręcznie.
Wyregulować odległość połączenia koło zębate-zębatka za pomocą gwintowanych stalowych nóżek (regulacja pionowa) i otworów (regulacja pozioma).

🕮 Waga bramy nie może obciążać napędu.



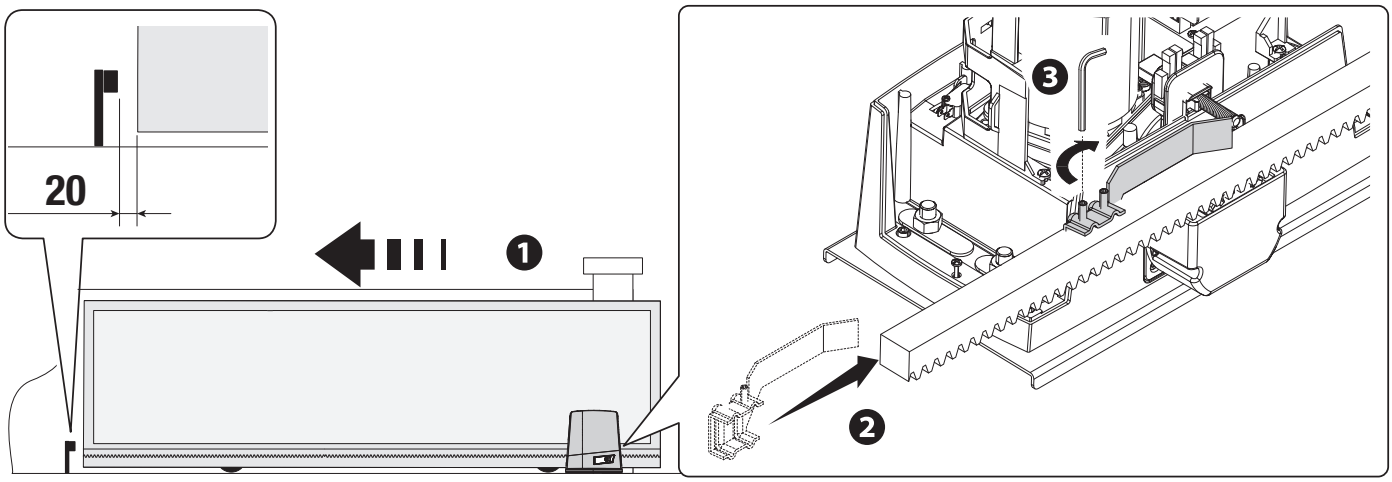
Mocowanie napędu

📖 Przystąpić do mocowania dopiero po uprzednim wyregulowaniu połączenia między kołem zębatym a zębatką.
Przymocować napęd do płyty mocującej za pomocą nakrętek i podkładek.
📖 Mocowanie można wykonać również przy użyciu nakrętek 70 mm (kod 88001-0273).

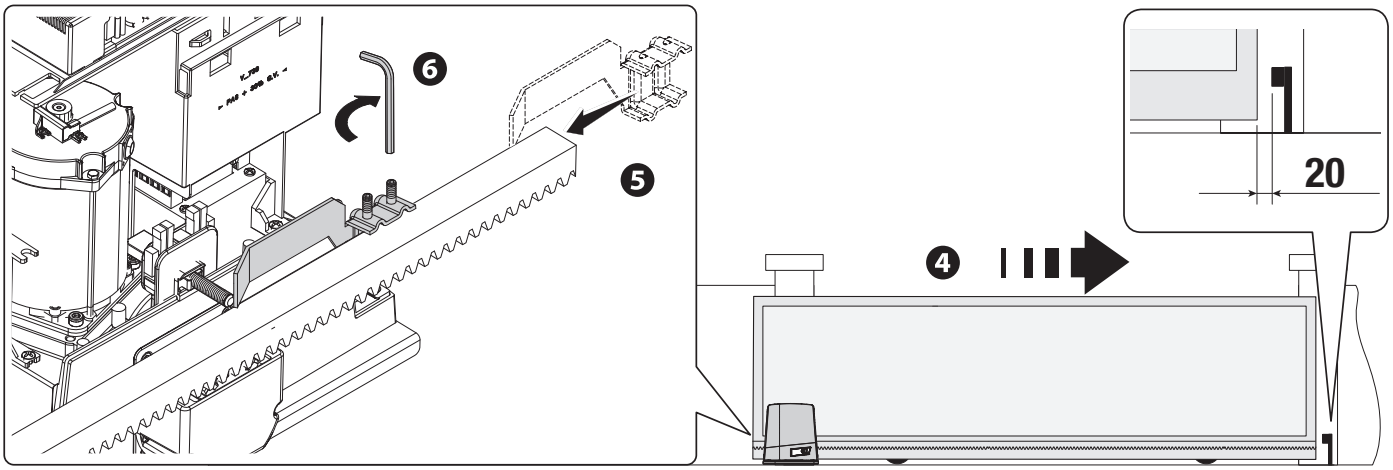


Określenie położeń krańcowych przy użyciu mechanicznych wyłączników krańcowych

❶ Otworzyć bramę.
❷ Nasunąć łopatkę wyłącznika krańcowego otwarcia na zębatkę.
Sprężyna musi uruchomić mikrowyłącznik.
❸ Przymocować łopatkę wyłącznika krańcowego otwarcia za pomocą śrub bez łba (w zestawie).



❹ Zamknąć bramę.
❺ Nasunąć łopatkę wyłącznika krańcowego zamknięcia na zębatkę.
Sprężyna musi uruchomić mikrowyłącznik.
❻ Przymocować łopatkę wyłącznika krańcowego zamknięcia za pomocą śrub bez łba (w zestawie).



POŁĄCZENIA ELEKTRYCZNE

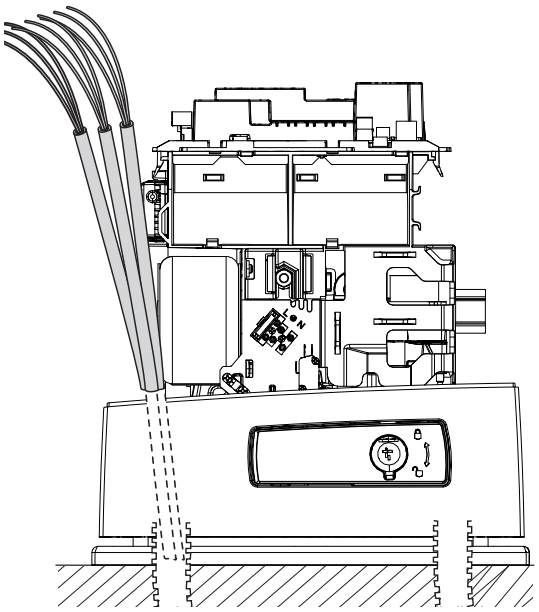
Poprowadzenie kabli elektrycznych

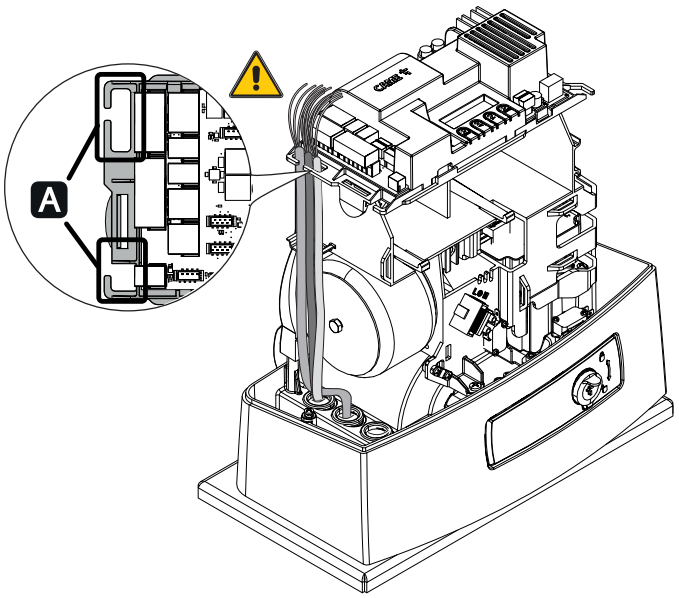
📖 Wykonać połączenia elektryczne zgodnie z obowiązującymi przepisami.

Przewody elektryczne nie mogą się stykać z częściami, które mogą się nagrzewać podczas pracy (na przykład silnik i transformator).

📖 Do podłączenia urządzeń do centrali użyć membranowych przepustów kablowych. Jeden z przepustów powinien być przeznaczony wyłącznie do przewodu zasilającego.

⚠ Przeprowadzić kable przez otwory w suporcie do płyty elektronicznej (A). Ważne jest, aby kable idealnie przylegały do boku napędu, jak pokazano na rysunku, aby ułatwić zamknięcie pokrywy. W razie potrzeby do mocowania użyć opasek zaciskowych lub taśmy izolacyjnej.





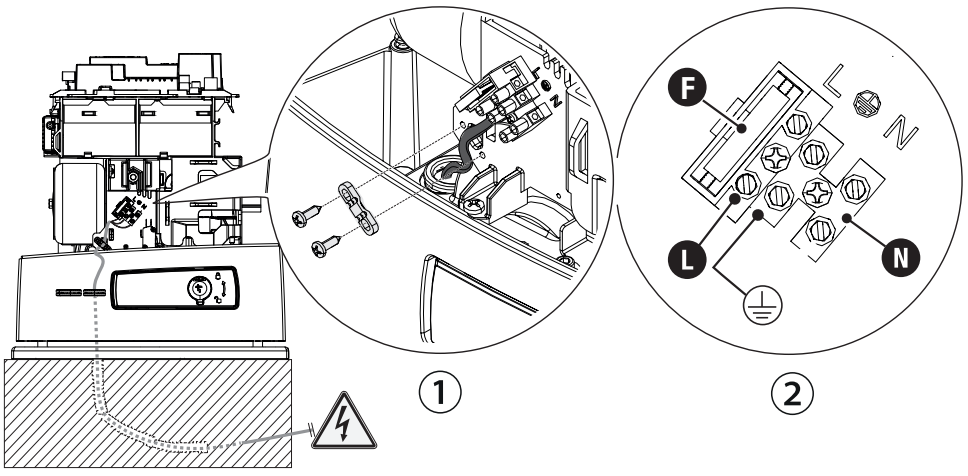
Zasilanie

Podczas każdego etapu montażu upewniać się, że prace są wykonywane przy odłączonym napięciu.

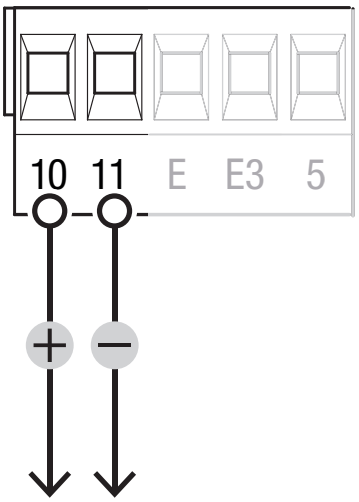
⚠ Przed rozpoczęciem prac na panelu sterowania należy odłączyć napięcie sieciowe oraz ewentualne baterie.

Podłączenie do sieci elektrycznej (230/120 V AC – 50/60 Hz)

F Bezpiecznik sieciowy L Przewód fazowy N Przewód neutralny ⏚ Przewód uziemienia



Wyjście zasilania dla akcesoriów



Maksymalne obciążenie styków

Łączna moc wymienionych poniżej wyjść nie może przekraczać maksymalnej mocy wyjścia [Akcesoria]

Urządzenie	Wyjście	Zasilanie (V)	Maks. moc (W)
Akcesoria	10-11	24 AC	-
Lampa ostrzegawcza	10-E	24 AC	-
Dodatkowa lampa	10-E3	24	20
Kontrolka otwartej bramy	10-5	24 AC	-

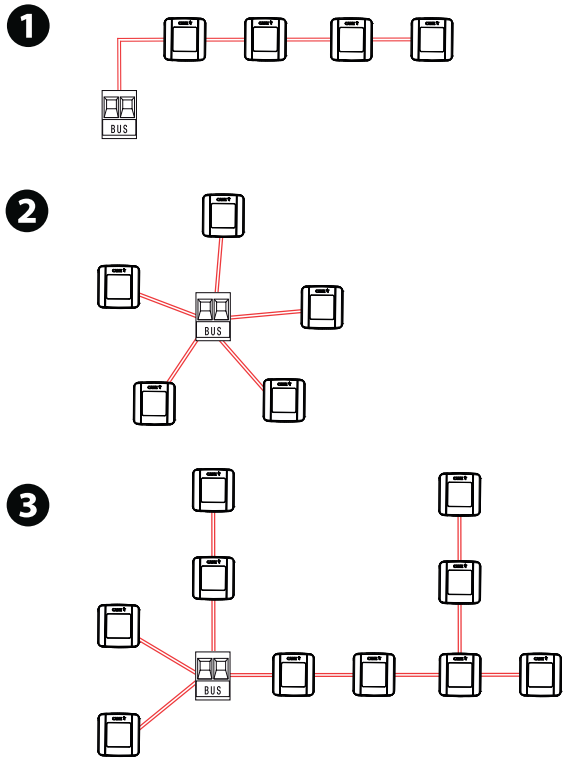
Wyjścia dostarczają prąd 24 V DC, gdy aktywowane zostają ewentualne baterie.

Urządzenie	Wyjście	Zasilanie (V)	Moc (W)
Styk pomocniczy	B1-B2	- -	-
MAGISTRALA CXN	Magistrala	15 DC	-

Nie podłączać urządzeń innych niż akcesoria BUS Came.

Urządzenia z systemem magistrali CXN

System CXN firmy CAME to niespolaryzowana dwuprzewodowa magistrala komunikacyjna, która umożliwia podłączenie wszystkich kompatybilnych urządzeń CAME.
Połączenie z magistralą może być typu łańcuchowego, gwiazda lub mieszane.
Po wykonaniu połączeń w systemie i ustawieniu adresu na każdym urządzeniu, można skonfigurować funkcje każdego z akcesoriów na panelu sterowania. Metoda ta pozwala na wykonanie konfiguracji bez konieczności późniejszej ingerencji w akcesoria i okablowanie systemu.
Magistrala CXN obsługuje jednocześnie urządzenia sterujące, interfejsy, fotokomórki, urządzenia zabezpieczające, lampy ostrzegawcze, bramki.



Okablowanie

1. Połączenie łańcuchowe
2. Połączenie typu gwiazda
3. Połączenie mieszane

Rodzaj kabla

Nie należy używać kabla ekranowanego.

Rodzaj przewodu	Długość maksymalna pojedynczego odgałęzienia (m)	Łączna suma odgałęzień (m)
FROR 2 x 1 mm^2	50	150

Maksymalna liczba urządzeń, jakie można podłączyć z podziałem na typ

Typ urządzenia	Maksymalna liczba urządzeń według rodzaju
Klawiatury	7
Pary fotokomórek	8
Interfejsy	2
Lampy ostrzegawcze	2

Zużycie energii przez urządzenia BUS CXN

Zeskanuj kod QR, aby uzyskać dostęp do interaktywnej tabeli zużycia energii i obliczyć maksymalną liczbę urządzeń BUS, które można podłączyć do centrali sterującej.

Zużycie urządzeń BUS CXN jest obliczane w jednostkach CXN Unit.

Urządzenia sterujące

❶ Przycisk STOP (styk NC)

Zatrzymuje napęd i wyłącza jego ewentualne automatyczne zamykanie. Użyć urządzenia sterującego w celu wznowienia ruchu.

🕮 Gdy styk jest używany, należy go aktywować podczas programowania.

🕮 Zob. funkcję [Całkowite zatrzymanie].

❷ Urządzenie sterujące (styk NO)

Polecenie Otwieranie

🕮 Przy włączonej funkcji [Totman (operator obecny)], należy obowiązkowo ustawić urządzenie sterujące na OTWIERANIE.

❸ Urządzenie sterujące (styk NO)

Polecenie Otwieranie Częściowe

🕮 Zob. funkcję [Regulacja otwierania częściowego].

❹ Urządzenie sterujące (styk NO)

Polecenie Zamknięcia

🕮 Przy włączonej funkcji [Totman (operator obecny)], należy obowiązkowo ustawić urządzenie sterujące na ZAMYKANIE.

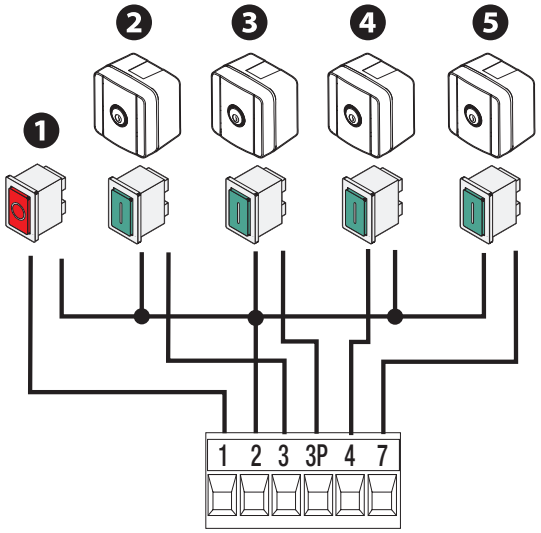
❺ Urządzenie sterujące (styk NO)

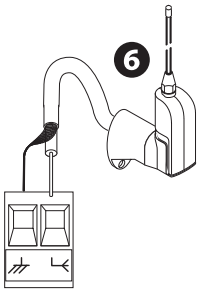
Polecenie Krok-krok
Polecenie Sekwencyjnie

🕮 Zob. funkcję [Polecenie 2-7].

❻ Antena z przewodem RG58

🕮 Jeżeli wybrane urządzenie sygnalizacyjne przewiduje wbudowanie anteny, należy użyć zacisku wskazanego dla połączeń.





Urządzenia sygnalizacyjne

❶ Lampa ostrzegawcza

Miga podczas otwierania i zamykania napędu.

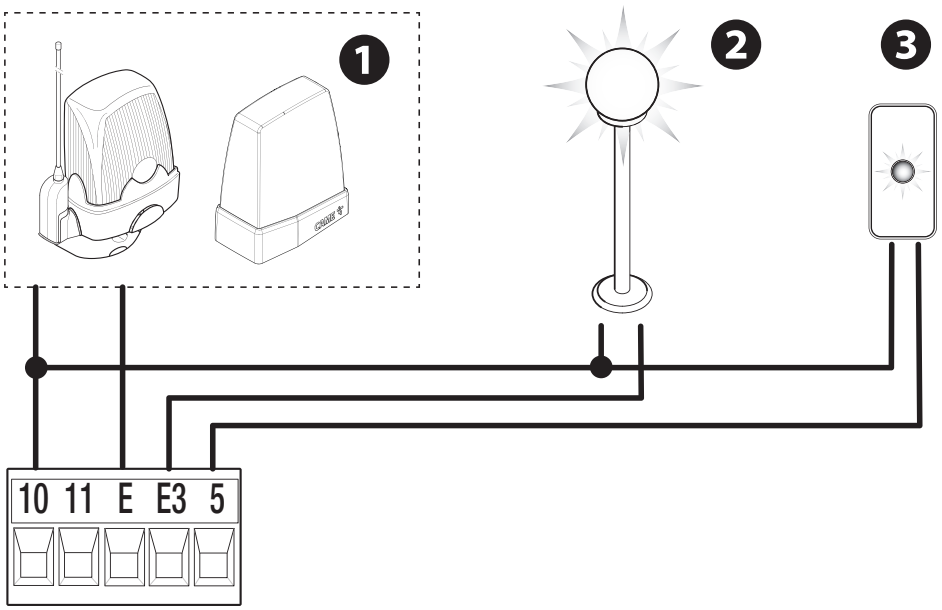
❷ Dodatkowa lampa

Wzmacnia oświetlenie strefy manewru.

❸ Kontrolka otwartej bramy

Sygnalizuje stan napędu.

📖 Zob. funkcję [Kontr. otw. bramy].



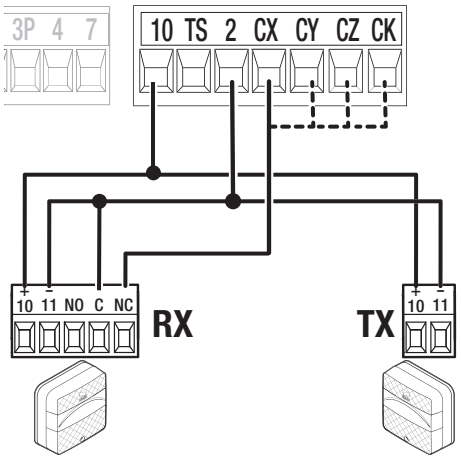
Urządzenia zabezpieczające

Podczas programowania skonfigurować rodzaj czynności, która będzie wykonywana przez podłączone do wejścia urządzenie.
Podłączyć urządzenia zabezpieczające do wejść CX i/lub CY i/lub CZ i/lub CK.

📖 Jeśli korzysta się ze styków CX CY CZ CK muszą one zostać skonfigurowane podczas programowania.

Fotokomórki DELTA

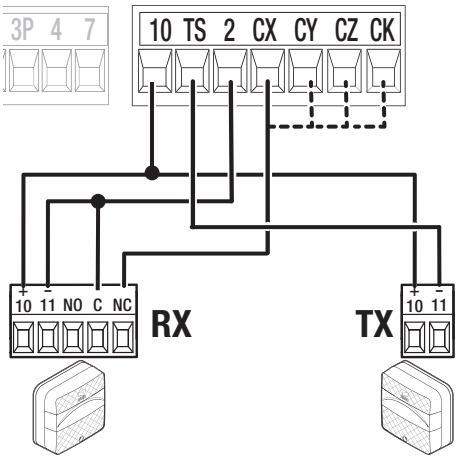
Standardowe podłączenie



Fotokomórki DELTA

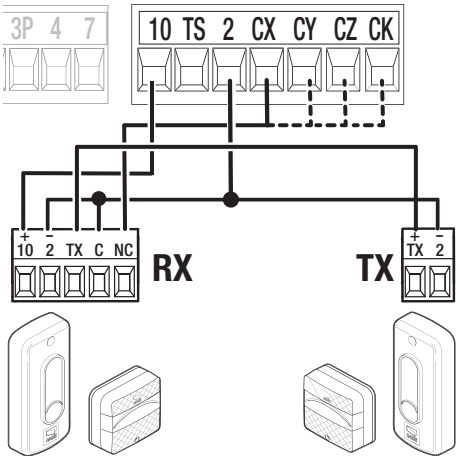
Podłączenie z testem bezpieczeństwa

📖 Zob. funkcję [Test zabezpieczeń].



Fotokomórki DIR / DELTA-S

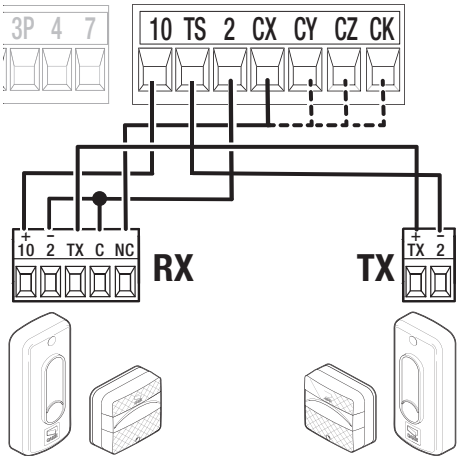
Standardowe podłączenie



Fotokomórki DIR / DELTA-S

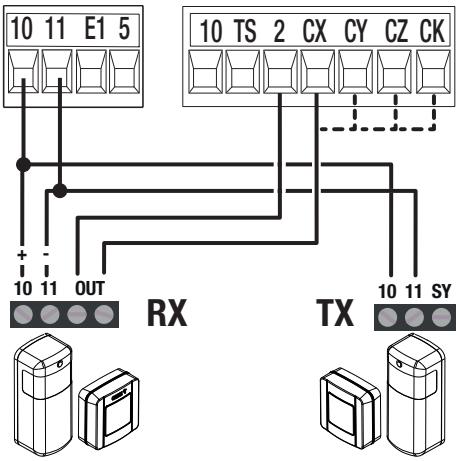
Podłączenie z testem bezpieczeństwa

Zob. funkcję [Test zabezpieczeń].



Fotokomórki DXR - DLX

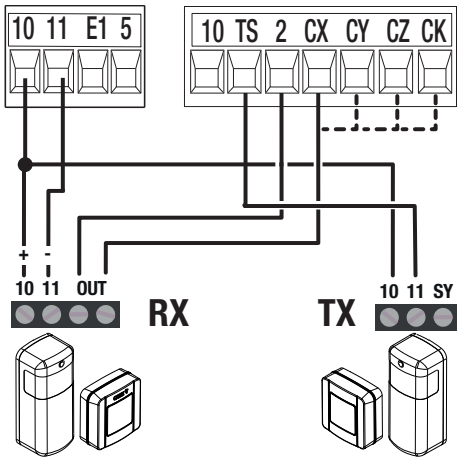
Standardowe podłączenie



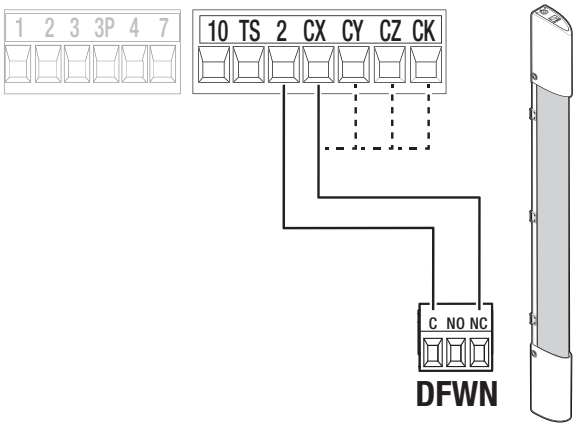
Fotokomórki DXR - DLX

Podłączenie z testem bezpieczeństwa

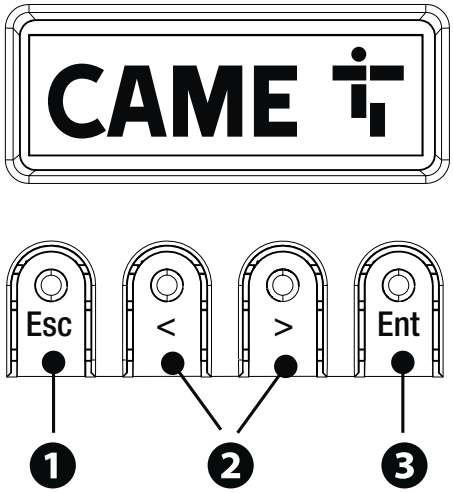
Zob. funkcję [Test zabezpieczeń].



Listwa bezpieczeństwa DFWN



Funkcja przycisków programowania



❶ Przycisk ESC

Przycisk ESC pozwala na wykonywanie niżej opisywanych operacji.
Wyjście z menu
Anulowanie dokonanych zmian
Powrót do poprzedniego ekranu
Zatrzymać napęd

❷ Przyciski < >

Przyciski < > pozwalają na wykonywanie opisanych poniżej operacji.
Nawigacja w menu
Zwiększanie lub zmniejszanie wartości
Zamykanie lub otwieranie napędu

❸ Przycisk ENTER

Przycisk ENTER pozwala na wykonywanie opisanych poniżej operacji.
Wejście do menu
Potwierdzenie wyboru

Uruchomienie

📖 Po wykonaniu połączeń elektrycznych przystąpić do uruchomienia. Ta czynność musi zostać wykonana przez doświadczonych i wykwalifikowanych pracowników.

Sprawdzić, czy strefa ruchu jest wolna od przeszkód.
Włączyć zasilanie i postępować zgodnie z instrukcjami na wyświetlaczu.
Rozpocząć programowanie, postępując zgodnie z instrukcjami KREATORA.

📖 Jeśli nie jest to pierwsze uruchomienie centrali, należy przejść do menu Konfiguracja -> Kreator. Następnie postępować zgodnie z instrukcjami na wyświetlaczu.

⚠ Po zakończeniu programowania sprawdzić poprawność działania urządzeń sygnalizacyjnych, zabezpieczających i ochronnych, jak np. wysprzęglenia ręcznego.

📖 Po podłączeniu systemu do zasilania pierwszym manewrem jest zawsze otwieranie; poczekać na zakończenie manewru.

📖 W przypadku wystąpienia nieprawidłowości, wadliwego działania, hałasów, podejrzanych drgań bądź nieoczekiwanego zachowania urządzenia należy natychmiast wcisnąć przycisk ESC lub przycisk STOP.

Menu funkcji

Schemat menu

📖 Niektóre pozycje pojawiają się na wyświetlaczu tylko wtedy, gdy spełnione są określone wymagania. Więcej informacji można znaleźć w paragrafach poświęconych poszczególnym funkcjom.

Poziom 1	Poziom 2	Poziom 3	Poziom 4
Konfiguracja	Ustawienia silnika	Kierunek otwierania	
		Próba silnika	
		Kalibracja ruchu	
		Rodzaj silnika	
		Typ wejścia FC/FA	

	Ustawienia pracy	Prędkość otwierania	
		Prędkość zamykania	
		AST control podczas manewru	
		Punkt otwarcia częściowego	
		Punkt spowal. w otwieraniu	
		Punkt spowal. w zamykaniu	
		Prędkość zwalniania otwierania	
		Prędkość zwalniania zamykania	
		Kontrola spowalniania AST	
		Test udarności	
	Oprzewodowane zabezpieczenia	Całkowite Zatrzymanie	
		Wejście CX	
		Wejście CY	
		Wejście CZ	
		Wejście CK	
		Test urz. zabezp.	
	Zabezpieczenia RIO	RIO ED T1	
		RIO ED T2	
		RIO PH T1	
		RIO PH T2	
	Urządzenia BUS	Fotokomórka magistralowa 1	
		Fotokomórka magistralowa 2	
		Fotokomórka magistralowa 3	
		Fotokomórka magistralowa 4	
		Fotokomórka magistralowa 5	
		Fotokomórka magistralowa 6	
		Fotokomórka magistralowa 7	
		Fotokomórka magistralowa 8	
		Przełącznik kluczykowy BUS 1	Klucz w prawo
			Klucz w lewo
		Przełącznik kluczykowy BUS 2	Klucz w prawo
			Klucz w lewo
		Przełącznik kluczykowy BUS 3	Klucz w prawo
			Klucz w lewo
		Przełącznik kluczykowy BUS 4	Klucz w prawo
			Klucz w lewo

		Przełącznik kluczykowy BUS 5	Klucz w prawo
			Klucz w lewo
		Przełącznik kluczykowy BUS 6	Klucz w prawo
			Klucz w lewo
		Przełącznik kluczykowy BUS 7	Klucz w prawo
			Klucz w lewo
		Moduł I/O BUS 1	Wejście I1
			Wejście I2
			Wyjście kontrolki
			Wyjście przekaźnika
		Moduł I/O BUS 2	Wejście I1
			Wejście I2
			Wyjście kontrolki
			Wyjście przekaźnika
		Lampa ostrzegawcza BUS	Kolor podczas otwierania
			Kolor podczas zamykania
			Kolor zam. auto.
			Kolor migania wstępnego
			Sygnalizuje błędy
		Światła urządzeń BUS	Sygnalizuje przegląd
	Wejścia sterowania	Polecenia 2-7	
	Funkcje	Usuń przeszkodę	
		Wyjście B1-B2	
		Totman (Operator obecny)	
		Przeszkody przy zatrzymanym silniku	
	Czas	Zam. automatyczne	
		Częściowe zam. autom.	
	Zarządzanie światłami	Kontrolka otwartej bramy	
		Lampka E3	
		Czas pracy lampy oświetleniowej	
		Czas wstępnego migania	
	Komunikacja RSE	RSE1	
		Adres CRP	
		Prędkość RSE1	
		Prędkość RSE2	
	Pamięć zewnętrzna	Zapisywanie danych	
		Odczyt danych	
	Resetowanie parametrów		

	Asystent		
Zarządzanie użytkownikami	Nowy użytkownik		
	Usuń użytkownika		
	Usuń wszystkich		
	Dekodowanie radiowe		
	Self-Learning Rolling		
	Zmiana trybu		
Informacje	Wersja FW		
	Stan urządzeń BUS		
	Liczniki manewrów		
	Konfig. konserwacji		
	Resetowanie ustawień konserwacji		
	Lista błędów		
Zarządzanie timerem	Wyświetl zegar		
	Ustawienia zegara		
	Automatyczny DST		
	Format godziny		
	Utwórz nowy timer	Otwieranie	Czas rozpoczęcia
			Czas zakończenia
			Dni tygodnia
		Częściowe otwieranie	Czas rozpoczęcia
			Czas zakończenia
			Dni tygodnia
		Wyjście B1-B2	Czas rozpoczęcia
			Czas zakończenia
			Dni tygodnia
		Przekaźnik modułu BUS 1	Czas rozpoczęcia
			Czas zakończenia
			Dni tygodnia
		Przekaźnik modułu BUS 2	Czas rozpoczęcia
			Czas zakończenia
			Dni tygodnia
	Usuń timer		
Język			
Hasło	Aktywuj hasło		
	Usuń hasło		
	Zmień hasło		

Wykaz funkcji

Kierunek otwierania
Ustawianie kierunku otwierania skrzydła.

Konfiguracja > **Ustawienia silnika**	**Kierunek otwierania**	W lewo (ust. domyślne) W prawo

Próba silnika
Sprawdza, czy kierunek otwierania bramy jest prawidłowy.

📖 Ruch bramy będzie odbywał się ze zmniejszoną prędkością.

Konfiguracja > **Ustawienia silnika**	**Próba silnika**	Przycisk > powoduje ruch bramy w prawo Przycisk < powoduje ruch bramy w lewo

Kalibracja ruchu
Uruchamia funkcję samouczenia biegu.

Konfiguracja > **Ustawienia silnika**	**Kalibracja ruchu**	

Rodzaj silnika
Ustaw rodzaj zainstalowanego motoreduktora.

Konfiguracja > **Ustawienia silnika**	**Rodzaj silnika**	BKX08

Prędkość otwierania
Ustawia prędkość otwierania (wartość procentowa prędkości maksymalnej).

Konfiguracja > **Ustawienia pracy**	**Prędkość otwierania**	od 20% do 100% (ust. domyślne 70%)

Prędkość zamykania
Ustawia prędkość zamykania (wartość procentowa prędkości maksymalnej).

Konfiguracja > **Ustawienia pracy**	**Prędkość zamykania**	od 20% do 100% (ust. domyślne 70%)

AST control podczas manewru
Reguluje w procentach czułość wykrywania przeszkód podczas ruchu.

Konfiguracja > **Ustawienia pracy**	**AST control podczas manewru**	Wyłączona (ust. domyślne) 📖 Maksymalny nacisk i niska czułość wykrywania przeszkód. Minimalna Średnia Maksymalna* * 📖 Minimalny nacisk i wysoka czułość wykrywania przeszkód. Spersonalizowana Wartości spersonalizowane, które mają zostać użyte, są wyrażone w procentach: - od 10% (minimalny nacisk i wysoka czułość wykrywania przeszkód) - do 100% (maksymalny nacisk i niska czułość wykrywania przeszkód)

Regulacja otwarcia częściowego
Określenie procentu częściowego otwarcia bramy.

Konfiguracja > **Ustawienia pracy**	**Punkt otwarcia częściowego**	od 10% do 100% (Ust. domyślne 100%)

Punkt rozpoczęcia spowalniania podczas otwierania
Ustawia procent całkowitego skoku, użyty do spowalniania podczas otwierania bramy.

📖 Podczas kalibracji skoku, punkt spowolnienia w otwieraniu jest automatycznie ustawiany na odległość 60 cm.

Konfiguracja > **Ustawienia pracy**	**Punkt spowal. w otwieraniu**	Wyłączona (ust. domyślne) Od 1% do 50%

Punkt rozpoczęcia spowalniania podczas zamykania
Ustawia procent całkowitego skoku, użyty do spowalniania podczas zamykania bramy.

📖 Podczas kalibracji skoku, punkt spowolnienia w zamykaniu jest automatycznie ustawiany na odległość 60 cm.

Konfiguracja > **Ustawienia pracy**	**Punkt spowal. w zamykaniu**	Wyłączona (ust. domyślne) Od 1% do 50%

Prędkość spowalniania podczas otwierania
Ustawienie prędkości spowalniania przy otwieraniu (wartość procentowa prędkości maksymalnej).

📖 Parametr ten jest wykorzystywany tylko przy włączonej funkcji [Punkt spowalniania podczas otwierania].

📖 Jeśli prędkość spowolnienia jest nieprawidłowo ustawiona na wartość wyższą niż prędkość otwierania, parametr zostanie skorygowany.

Konfiguracja > **Ustawienia pracy**	**Prędkość zwalniania otwierania**	Od 1% do 50% (Ust. domyślne 40%)

Prędkość spowalniania podczas zamykania
Ustawia prędkość spowalniania przy zamykaniu (wartość procentowa prędkości maksymalnej).

📖 Parametr ten jest wykorzystywany tylko przy włączonej funkcji [Punkt spowalniania podczas zamykania].

📖 Jeśli prędkość spowolnienia jest nieprawidłowo ustawiona na wartość wyższą niż prędkość zamykania, parametr zostanie skorygowany.

Konfiguracja > **Ustawienia pracy**	**Prędkość zwalniania zamykania**	Od 1% do 50% (Ust. domyślne 40%)

Kontrola spowalniania AST
Reguluje w procentach czułość wykrywania przeszkód na etapie spowalniania.

📖 Parametr ten jest wykorzystywany tylko wtedy, gdy punkt spowalniania podczas zamykania lub otwierania jest aktywny.

Konfiguracja > **Ustawienia pracy**	**Kontrola spowalniania AST**	Wyłączona (ust. domyślne) 📖 **Maksymalny nacisk i niska czułość wykrywania przeszkód.** Minimalna Średnia Maksymalna* * 📖 **Minimalny nacisk i wysoka czułość wykrywania przeszkód.** Spersonalizowana Wartości spersonalizowane, które mają zostać użyte, są wyrażone w procentach: - od 10% (minimalny nacisk i wysoka czułość wykrywania przeszkód) - do 100% (maksymalny nacisk i niska czułość wykrywania przeszkód)

Test udarności
Włącza/wyłącza tryb testowy do prób uderzeń. Przy włączonej funkcji napęd nie sygnalizuje błędów związanych z wykryciem przeszkody po kilku następujących po sobie uderzeniach.
Wykonuje wstępne ustawienie parametrów skoku, w zależności od wagi bramy, na podstawie których można przeprowadzić testy zderzeniowe.

📖 Tryb testowy wyłącza się automatycznie po upływie 1 godziny od jego aktywacji.

📖 Przy włączonej funkcji na ekranie widoczna jest ikona ⚠.

Konfiguracja > **Ustawienia pracy**	**Test udarności**	Włącz tryb testowy Wyłącz tryb testowy Waga skrzydła Wybrać wartość wagi bramy najbardziej zbliżoną do wartości rzeczywistej: od 400 do 800 kg (domyślnie 800 kg) w przypadku BKX08 od 800 do 1200 kg (domyślnie 1200 kg) w przypadku BKX12 Zastosuj preset Konfiguruje parametry skoku na podstawie ustawionej wagi skrzydła. 📖 **Parametr pojawia się dopiero po przeprowadzeniu kalibracji skoku. Zob. [Funkcja Kalibracji skoku].**

Całkowite zatrzymanie

Włącza lub wyłącza wejście 2-1. Jeśli jest aktywowane, wejście jest używane jako normalnie zamknięte.

📖 Przy otwartym wejściu, funkcja wyklucza wykonanie jakiegokolwiek polecenia, w tym automatycznego zamknięcia.

Konfiguracja > **Oprzewodowane zabezpieczenia**	**Całkowite Zatrzymanie**	Wyłączona (ust. domyślne) Włączona

Wejście CX, wejście CY, wejście CZ, Wejście CK

Przypisuje jedną z funkcji do wejścia CX CY CZ CK.

Konfiguracja > **Oprzewodowane zabezpieczenia**	**Wejście CX** **Wejście CY** **Wejście CZ** **Wejście CK**	Wyłączona (ust. domyślne) C1 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (fotokomórki) C2 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania (fotokomórki) C3 = Zatrzymanie częściowe Tylko z aktywną opcją [Zam. automatyczne]. C4 = Oczekiwanie z powodu wykrycia przeszkody (fotokomórki) C7 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (listwy bezpieczeństwa) C8 = Ponowne zamykanie podczas otwierania (listwy bezpieczeństwa) C13 = Ponowne otwieranie podczas zamykania z natychmiastowym zamykaniem po usunięciu przeszkody, również przy nieruchomej bramie r7 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (listwy bezpieczeństwa z rezystorem 8K2) r8 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania (listwy bezpieczeństwa z rezystorem 8K2) r7 (dwie listwy bezpieczeństwa) = Ponowne otwieranie podczas zamykania (para listew bezpieczeństwa z rezystorem 8K2) r8 (dwie listwy bezpieczeństwa) = Ponowne zamykanie podczas otwierania (para listew bezpieczeństwa z rezystorem 8K2)

Test urz. zabezpieczających

Uruchamia kontrolę prawidłowego działania fotokomórek podłączonych do wybranych wejść, po każdym poleceniu otwarcia i zamknięcia.

📖 Wykonać test, podłączając fotokomórki do zacisku TS [zob. paragraf Urządzenia zabezpieczające].

Konfiguracja > **Oprzewodowane zabezpieczenia**	**Test urz. zabezp.**	Wyłączona (ust. domyślne) CX _ _ _ _ CY _ _ CX CY _ _ _ _ CZ _ CX _ CZ _ _ CY CZ _ CX CY CZ _ _ _ _ CK CX _ _ CK _ CY _ CK CX CY _ CK _ _ CZ CK CX _ CZ CK _ CY CZ CK CX CY CZ CK

RIO ED T1 i RIO ED T2

Pozwala na przypisanie jednej z dostępnych funkcji do bezprzewodowego urządzenia bezpieczeństwa.

📖 Funkcja pojawia się tylko w obecności karty interfejsu RIO Conn.

Konfiguracja > **Zabezpieczenia RIO**	**RIO ED T1** **RIO ED T2**	Wyłączona (ust. domyślne) P0 = Zatrzymuje bramę i wyklucza jej ewentualne automatyczne zamknięcie. Aby przywrócić ruch, należy posłużyć się urządzeniem sterującym. P7 = Ponowne otwarcie podczas zamykania. P8 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania.

RIO PH T1 i RIO PH T2

Pozwala na przypisanie jednej z dostępnych funkcji do bezprzewodowego urządzenia bezpieczeństwa.

📖 Funkcja pojawia się tylko w obecności karty interfejsu RIO Conn.

Konfiguracja > **Zabezpieczenia RIO**	**RIO PH T1** **RIO PH T2**	Wyłączona (ust. domyślne) P1 = Ponowne otwarcie podczas zamykania. P2 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania. P3 = Zatrzymanie częściowe. Tylko z włączoną opcją [Zam. automatyczne]. P4 = Oczekiwanie z powodu wykrycia przeszkody. P13 = ponowne otwieranie podczas zamykania z natychmiastowym zamykaniem po usunięciu przeszkody, również przy nieruchomej bramie

Fotokomórka BUS

Przypisuje jedną z funkcji do wejścia fotokomórek BUS.

📖 <n> to numer od 1 do 8, który odpowiada adresowi ustawionemu na przełączniki dip-switch fotokomórki

📖 Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy podłączona jest fotokomórka BUS.

Konfiguracja>	**Fotokomórka magistralowa 1**	Wyłączona (ust. domyślne)
Urządzenia BUS	**Fotokomórka magistralowa 2**	C1 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (fotokomórki)
	Fotokomórka magistralowa 3	C2 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania (fotokomórki)
	Fotokomórka magistralowa 4	C3 = Zatrzymanie częściowe Tylko z aktywną opcją [Zam. automatyczne].
	Fotokomórka magistralowa 5	C4 = Oczekiwanie z powodu wykrycia przeszkody (fotokomórki)
	Fotokomórka magistralowa 6	C13 = Ponowne otwieranie podczas zamykania z natychmiastowym zamykaniem po usunięciu przeszkody, również przy nieruchomej bramie
	Fotokomórka magistralowa 7	Otwieranie
	Fotokomórka magistralowa 8	Zamykanie

Przełącznik kluczykowy BUS

Przypisuje funkcję do wejścia Przełącznik kluczykowy BUS. Można ustawić różne funkcje w zależności od kierunku obrotu klucza.

📖 Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy Przełącznik kluczykowy BUS jest podłączony.

Konfiguracja>	**Przełącznik kluczykowy BUS 1**	Klucz w prawo
Urządzenia BUS	**Przełącznik kluczykowy BUS 2**	Klucz w lewo
	Przełącznik kluczykowy BUS 3	Wybrać funkcję, która ma zostać przypisana do ruchu kluczyka.
	Przełącznik kluczykowy BUS 4	Otwieranie
	Przełącznik kluczykowy BUS 5	Zamykanie
	Przełącznik kluczykowy BUS 6	Częściowe otwieranie
	Przełącznik kluczykowy BUS 7	Stop
		Wyjście B1-B2
		Przekaźnik modułu BUS 1 - Aktywuje wyjście 2 (wyjście przekaźnikowe) modułu I/O BUS 1
		Przekaźnik modułu BUS 2 - Aktywuje wyjście 2 (wyjście przekaźnikowe) modułu I/O BUS 2
		Krok po kroku - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to zamykanie.
		Sekwencyjny - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to STOP, trzecie polecenie to zamykanie, a czwarte polecenie to STOP.

Moduł I/O BUS - Wejście

Przypisuje funkcję do wejść modułu I/O.

📖 Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączony jest Moduł I/O BUS.

Konfiguracja>	**Wejście I1**	Wyłączona (ust. domyślne)
Urządzenia BUS>	**Wejście I2**	Stop = Zatrzymuje bramę i wyklucza jej ewentualne automatyczne zamknięcie. Użyć urządzenia sterującego w celu wznowienia ruchu.
Moduł I/O BUS 1		📖 Jeśli jest aktywowane, wejście jest używane jako normalnie zamknięte.
Moduł I/O BUS 2		r7 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (Listwa bezpieczeństwa z rezystorem 8K2).
		r8 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania (Listwa bezpieczeństwa z rezystorem 8K2).
		Częściowe otwieranie
		Otwieranie
		Zamykanie
		Krok po kroku - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to zamykanie.
		Sekwencyjny - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to STOP, trzecie polecenie to zamykanie, a czwarte polecenie to STOP.

Moduł I/O BUS - Wyjście kontrolki

Przypisuje funkcję do wyjścia 1 Modułu I/O.

📖 Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączony jest Moduł I/O BUS.

Konfiguracja>	**Wyjście kontrolki**	Kontrolka otwartej bramy - Sygnalizuje stan napędu.
Urządzenia BUS>		📖 Zob. funkcję [Kontr. otw. bramy].
Moduł I/O BUS 1		Lampa cyklu - Lampa pozostaje zapalona w trakcie całego manewru.
Moduł I/O BUS 2		Lampa oświetleniowa - Lampa zapala się przy rozpoczęciu manewru i pozostaje zapalona po zakończeniu manewru przez czas ustawiony dla funkcji [Czas pracy lampy oświetleniowej].

Moduł I/O BUS - Wyjście przekaźnika
Przypisuje funkcję do wyjścia 2 Modułu I/O.

📖 Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączony jest Moduł I/O BUS.

Konfiguracja> **Urządzenia BUS>** **Moduł I/O BUS 1** **Moduł I/O BUS 2**	**Wyjście przekaźnika**	Bistabilne Włączony - od 1 do 180 sekund (Ust. domyślne 1)

Lampa ostrzegawcza BUS <Kolor podczas otwierania>
Ustawia kolor lampy ostrzegawczej BUS podczas otwierania szlabanu.

📖 Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączona lampa ostrzegawcza BUS.

Konfiguracja> **Urządzenia BUS>** **Lampa ostrzegawcza BUS**	**Kolor podczas otwierania**	Biały Żółty Pomarańczowy Czerwony (Ust. domyślne) Fioletowy Granatowy Niebieski Zielony

Lampa ostrzegawcza BUS <Kolor podczas zamykania>
Ustawia kolor lampy ostrzegawczej BUS podczas zamykania wykonywanego przez napęd.

📖 Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączona lampa ostrzegawcza BUS.

Konfiguracja> **Urządzenia BUS>** **Lampa ostrzegawcza BUS**	**Kolor podczas zamykania**	Biały Żółty Pomarańczowy Czerwony (Ust. domyślne) Fioletowy Granatowy Niebieski Zielony

Lampa ostrzegawcza BUS <Kolor w czasie zamykania automatycznego>
Ustawia kolor lampy ostrzegawczej BUS w czasie zamykania automatycznego.

📖 Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączona lampa ostrzegawcza BUS.

Konfiguracja> **Urządzenia BUS>** **Lampa ostrzegawcza BUS**	**Kolor zam. auto.**	Wyłączone Biały Żółty Pomarańczowy Czerwony Fioletowy Granatowy Niebieski Zielony (Ust. domyślne)

Lampa ostrzegawcza BUS <Kolor podczas migania wstępnego>
Ustawia kolor migania poprzedzającego manewry zamykania i otwierania (miganie wstępne).

📖 Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączona lampa ostrzegawcza BUS.

Konfiguracja> **Urządzenia BUS>** **Lampa ostrzegawcza BUS**	**Kolor migania wstępnego**	Biały (Ust. domyślne) Żółty Pomarańczowy Czerwony Fioletowy Granatowy Niebieski Zielony

Lampa ostrzegawcza BUS <Sygnalizacja błędów>
Ustawia kolor lampy ostrzegawczej BUS w przypadku sygnalizacji błędu.

📖 Sygnalizacja włącza się po wysłaniu polecenia ruchu.

📖 Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączona lampa ostrzegawcza BUS.

Konfiguracja> **Urządzenia BUS>** **Lampa ostrzegawcza BUS**	**Sygnalizuje błędy**	Wyłączona (ust. domyślne) Biały Żółty Pomarańczowy Czerwony Fioletowy Granatowy Niebieski Zielony

Sygnalizacja przeglądu
Ustawia kolor migania aktywowanych urządzeń BUS (lamp ostrzegawczych i selektorów) w przypadku konieczności przeprowadzenia przeglądu. Przy włączonej funkcji urządzenia te będą sygnalizować konieczność przeprowadzenia przeglądu przy każdym rozpoczęciu manewru.

📖 Należy skonfigurować konserwację i ustawić liczbę manewrów. Zob. funkcję [Konfiguracja konserwacji].

📖 Funkcja jest wyświetlana tylko w obecności podłączonych lampy ostrzegawczej BUS lub selektora BUS.

Konfiguracja> **Urządzenia BUS>** **Światła urządzeń BUS**	**Sygnalizuje przegląd**	Wyłączona (ust. domyślne) Biały Żółty Pomarańczowy Czerwony Fioletowy Granatowy Niebieski Zielony

Polecenia 2-7
Przypisuje polecenie urządzeniu podłączonemu na 2-7.

Konfiguracja > **Wejścia sterowania**	**Polecenia 2-7**	Krok po kroku (ust. domyślne) - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to zamykanie. Sekwencyjny - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to STOP, trzecie polecenie to zamykanie, a czwarte polecenie to STOP.

Usuń przeszkodę
W przypadku przeszkody wykrytej przez listwę bezpieczeństwa lub czujnik amperometryczny płyty elektronicznej następuje odwrócenie kierunku ruchu na tyle, aby umożliwić usunięcie przeszkody.
Jeśli funkcja jest nieaktywna, następuje odwrócenie ruchu aż do osiągnięcia wyłącznika krańcowego.

Konfiguracja > **Funkcje**	**Usuń przeszkodę**	Wyłączona (ust. domyślne) Włączona

Wyjście B1-B2
Konfiguracja styku

Konfiguracja > **Funkcje**	**Wyjście B1-B2**	Bistabilne Włączony - od 1 do 180 sekund (Ust. domyślne 1)

Totman (Operator obecny)
Przy aktywnej funkcji, ruch napędu (otwieranie lub zamykanie) zostaje przerwany, gdy przycisk na urządzeniu sterującym zostaje zwolniony.

📖 Aktywacja funkcji wyklucza wszystkie inne urządzenia sterujące.

Konfiguracja > **Funkcje**	**Totman (Operator obecny)**	Wyłączona (ust. domyślne) Włączona

Przeszkoda przy zatrzymanym silniku
Przy włączonej funkcji napęd nie wykona ruchu, jeżeli urządzenia zabezpieczające wykryją przeszkodę. Funkcja działa przy: zamkniętej bramie, otwartej bramie lub po całkowitym zatrzymaniu.

Konfiguracja > **Funkcje**	**Przeszkody przy zatrzymanym silniku**	Wyłączona (ust. domyślne) Włączona

Zamykanie automatyczne

Ustawia czas poprzedzający automatyczne zamknięcie, po uprzednim osiągnięciu punktu wyłącznika krańcowego przy otwieraniu lub po interwencji fotokomórek z funkcją zatrzymania częściowego [C3].

📖 Funkcja nie aktywuje się w przypadkach interwencji urządzeń zabezpieczających z powodu wykrycia przeszkody, po całkowitym zatrzymaniu, w przypadku awarii zasilania lub w przypadku wystąpienia błędu.

Konfiguracja > **Czas**	**Zam. automatyczne**	Wyłączona (ust. domyślne) Od 1 od 180 sekund

Zamykanie automatyczne po częściowym otwarciu

Ustawia czas przed automatycznym zamknięciem po wykonaniu polecenia częściowego otwarcia lub po interwencji fotokomórek z funkcją częściowego zatrzymania [C3].

📖 Funkcja nie aktywuje się w przypadkach interwencji urządzeń zabezpieczających z powodu wykrycia przeszkody, po całkowitym zatrzymaniu, w przypadku awarii zasilania lub w przypadku wystąpienia błędu.

Konfiguracja > **Czas**	**Częściowe zam. autom.**	Wyłączone Od 1 do 180 sekund (ust. domyślne 10)

Kontrolka otwartej bramy

Sygnalizuje stan bramy.

Konfiguracja > **Zarządzanie światłami**	**Kontrolka otwartej bramy**	Zapalona kontrolka (ust. domyślne) - Kontrolka pozostaje zapalona, gdy brama jest w ruchu lub otwarta. Kontrolka migająca - Kontrolka miga co pół sekundy, gdy brama się otwiera, i pozostaje zapalona, gdy brama jest otwarta. Kontrolka miga co sekundę, gdy brama się zamyka, i pozostaje zgaszona, gdy brama jest zamknięta.

Dodatkowa lampa

Pozwala na wybór trybu pracy urządzenia oświetleniowego podłączonego do wyjścia E3.

Konfiguracja > **Zarządzanie światłami**	**Dodatkowa lampa**	Wyłączona (ust. domyślne) Lampa cyklu - Lampa pozostaje zapalona w trakcie całego manewru. 📖 Lampa pozostaje wyłączona, jeżeli czas zamykania automatycznego nie jest ustawiony. Lampa oświetleniowa - Lampa zapala się przy rozpoczęciu manewru i pozostaje zapalona po zakończeniu manewru przez czas ustawiony dla funkcji [Czas pracy lampy oświetleniowej].

Czas pracy lampy oświetleniowej

Określa, przez ile sekund pozostaje włączona lampa dodatkowa (skonfigurowana jako lampa oświetleniowa) po manewrze otwarcia lub zamknięcia.

Konfiguracja > **Zarządzanie światłami**	**Czas pracy lampy oświetleniowej**	od 60 do 180 sekund (60 sekund domyślnie)

Czas wstępnego migania

Reguluje czas wcześniejszej aktywacji lampy ostrzegawczej przed każdym manewrem.

Konfiguracja > **Zarządzanie światłami**	**Czas wstępnego migania**	Wyłączona (ust. domyślne) Od 1 od 10 sekund

Komunikacja RSE

Konfiguracja funkcji wykonywanej przez kartę podłączoną do złącza RSE1.

📖 Jeśli na złączu RSE_1 znajduje się płyta RSE skonfigurowana do sprzężonego podłączenia, użyć złącza RSE_2 do połączenia zdalnego (CRP). W takim przypadku możliwość podłączenia CAME KEY jest wykluczona.

Konfiguracja > **Komunikacja RSE**	**RSE1**	CRP (ust. domyślne) Parowanie

Adres CRP

Przypisuje unikalny kod identyfikacyjny (adres CRP) płycie elektronicznej.

📖 Funkcja ta jest niezbędna w przypadku większej liczby napędów podłączonych do tej samej magistrali komunikacyjnej za pośrednictwem protokołu CRP.

Konfiguracja > **Komunikacja RSE**	**Adres CRP**	od 1 do 254 (ust. domyślne 1)

Prędkość RSE

Ustawia prędkość komunikacji systemu połączenia zdalnego w porcie RSE1 i RSE2.

Konfiguracja > **Komunikacja RSE**	**Prędkość RSE1** **Prędkość RSE2**	4800 bps 9600 bps 14 400 bps 19 200 bps 38 400 bps (ust. domyślne) 57 600 bps 115 200 bps

Zapisywanie danych

Zapisuje w pamięci przenośnej (memory roll) dane dotyczące użytkowników, ustawień czasowych i konfiguracji.

🕮 Tej funkcji można używać tylko po włożeniu pamięci przenośnej.

Konfiguracja > **Pamięć zewnętrzna**	**Zapisywanie danych**	

Odczyt danych

Pobiera z pamięci przenośnej (memory roll) dane dotyczące użytkowników, ustawień czasowych i konfiguracji.

🕮 Tej funkcji można używać tylko po włożeniu pamięci przenośnej.

Konfiguracja > **Pamięć zewnętrzna**	**Odczyt danych**	

Resetowanie parametrów

Przywraca ustawienia fabryczne z wyjątkiem:[użytkownicy], [hasło], [rodzaj silnika], [liczba silników], [adres CRP], [prędkość RSE], [język], [format godziny], [programowanie czasowe], i ustawienia dotyczące kalibracji skoku.

Konfiguracja	**Resetowanie parametrów**	Potwierdzasz? NIE Potwierdzasz? TAK

Asystent

Można skorzystać z kreatora do konfiguracji systemu.

Konfiguracja	**Asystent**	

Nowy użytkownik

Pozwala na zarejestrowanie maksymalnie 1000 użytkowników i przypisanie każdemu z nich jednej z dostępnych funkcji.

🕮 Operacja może zostać wykonana za pośrednictwem nadajnika lub innego urządzenia magistralowego (na przykład: klawiatura, czytnik zbliżeniowy). Karta zarządzająca nadajnikami (AF) musi być wpięta do złącza.

Zarządzanie użytkownikami	**Nowy użytkownik**	Wybrać funkcję, którą zamierza się przypisać użytkownikowi. Krok po kroku - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to zamykanie. Sekwencyjny - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to STOP, trzecie polecenie to zamykanie, a czwarte polecenie to STOP. Otwieranie Częściowe otwieranie Wyjście B1-B2 Przekaźnik modułu BUS 1 - Aktywuje wyjście 2 (wyjście przekaźnikowe) modułu I/O BUS 1 Przekaźnik modułu BUS 2 - Aktywuje wyjście 2 (wyjście przekaźnikowe) modułu I/O BUS 2 Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić. Pojawi się prośba o wprowadzenie kodu użytkownika; przesłać kod urządzeniem sterującym (nadajnikiem, klawiaturą, czytnikiem zbliżeniowym). Powtórzyć procedurę, aby wprowadzić innych użytkowników.

Usuń użytkownika

Pozwala na usunięcie jednego z zarejestrowanych użytkowników.

Zarządzanie użytkownikami	**Usuń użytkownika**	Użyć strzałek, aby wybrać numer przypisany do użytkownika, którego chce się usunąć. Użytkownika można także wybrać wysyłając polecenie ze sparowanego urządzenia. Potwierdzasz? NIE Potwierdzasz? TAK Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić

Usuń wszystkich

Usuwa wszystkich zarejestrowanych użytkowników.

Zarządzanie użytkownikami	**Usuń wszystkich**	Potwierdzasz? NIE Potwierdzasz? TAK

Dekodowanie radiowe

Pozwala na wybór rodzaju kodowania radiowego nadajników uprawnionych do sterowania napędem.

📖 Po wyborze rodzaju kodowania nadajników radiowych [kod zmienny] lub [TW key block], poprzednio zapisane nadajniki zostaną wykasowane.

Zarządzanie użytkownikami	**Dekodowanie radiowe**	Wszystkie dekodowania (ust. domyślne) Kod zmienny Blokada kluczowa TW Potwierdzasz? NIE Potwierdzasz? TAK

Self-Learning Rolling

Umożliwia zapisanie nowego nadajnika rolling code poprzez aktywację pozyskiwania z już zapamiętanego nadajnika rolling kod. Procedury zapisywania i pozyskiwania są objaśnione w instrukcji obsługi nadajnika.

Zarządzanie użytkownikami	**Self-Learning Rolling**	Wyłączona (ust. domyślne) Włączona

Zmiana trybu

Pozwala na zmianę funkcji przypisanej określonemu użytkownikowi.

Zarządzanie użytkownikami	**Zmiana trybu**	Użyć strzałek, aby wybrać numer przypisany do użytkownika, którego chce się edytować. Użytkownika można także wybrać wysyłając polecenie ze sparowanego urządzenia. Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić. Wybrać funkcję, którą chce się przypisać do użytkownika. Krok po kroku - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to zamykanie. Sekwencyjny - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to STOP, trzecie polecenie to zamykanie, a czwarte polecenie to STOP. Otwieranie Częściowe otwieranie Wyjście B1-B2 Przekaźnik modułu BUS 1 - Aktywuje wyjście 2 (wyjście przekaźnikowe) modułu I/O BUS 1 Przekaźnik modułu BUS 2 - Aktywuje wyjście 2 (wyjście przekaźnikowe) modułu I/O BUS 2 Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić. Potwierdzasz? NIE Potwierdzasz? TAK

Wersja FW

Umożliwia wyświetlenie wersji zainstalowanego oprogramowania układowego i GUI.

Informacje	**Wersja FW**	Za pomocą strzałek < > można przejść do wyświetlenia: FW x.x.xx (firmware) GUI x.x (grafika) MOT x.x.xx (silnik)

Stan urządzeń BUS

Wskazuje status wszystkich urządzeń, które mogą zostać podłączone do magistrali BUS i zarządzane przez oprogramowanie układowe będące w użyciu.

Informacje	**Stan urządzeń BUS**	**Urządzenia**	**Dostępne stany urządzenia**
		Fotokomórka magistralowa <n> 📖 <n> ma zakres do 1 do 8 Selektor BUS <n> 📖 <n> ma zakres od 1 do 7 Lampa ostrzeg. BUS <n> 📖 <n> ma zakres od 1 do 2 Moduł I/O BUS <n> 📖 <n> ma zakres od 1 do 2	OK Brak komunikacji Zabezpieczenie aktywne Konflikt adresu BUS

Liczniki manewrów

Pozwala wyświetlić liczbę manewrów wykonanych przez napęd, całkowitą lub częściową (po pracach konserwacyjnych).

Informacje	**Liczniki manewrów**	Manewry całkowite - Manewry wykonane od momentu zainstalowania napędu. Manewry częściowe - Manewry wykonane po ostatnim przeglądzie.

Konfiguracja konserwacji

Ustawia liczbę manewrów, które napęd może wykonać przed wygenerowaniem powiadomienia o konieczności przeprowadzenia konserwacji.

📖 Powiadomienie jest wyświetlane na wyświetlaczu jako napis [Konieczna konserwacja] i sygnalizowane przez mignięcia 3 + 3 co godzinę przez urządzenie [Kontrolka otwartej bramy].

Informacje	**Konfig. konserwacji**	Wyłączona (ust. domyślne) od 1 x100 do 500 x100

Resetowanie ustawień konserwacji

Zeruje zliczanie liczby manewrów częściowych.

Informacje	**Resetowanie ustawień konserwacji**	Potwierdzasz? NIE Potwierdzasz? TAK

Lista błędów

Wyświetla 8 ostatnich wykrytych błędów. Lista błędów może zostać skasowana.

Informacje	**Lista błędów**	Korzystać ze strzałek, aby przewijać listę. Aby skasować listę błędów, wybierz [Usuń błędy] Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić.

Wyświetl zegar

Aktywuj wyświetlanie zegara na ekranie.

Zarządzanie timerem	**Wyświetl zegar**	

Ustawienia zegara

Pozwala na ustawienie daty i godziny.

Zarządzanie timerem	**Ustawienia zegara**	Używać strzałek i przycisku Enter, aby wprowadzić żądane wartości.

Automatyczny DST

Aktywuje automatyczne ustawienie czasu letniego.

📖 Obowiązuje tylko w Europie Środkowej UTC+1.

Zarządzanie timerem	**Automatyczny DST**	Wyłączona (ust. domyślne) Włączona Przełączenie letnie: + 1h w ostatnią niedzielę marca (zmiana na czas letni). Przełączenie zimowe: -1h w ostatnią niedzielę października (przejście na czas zimowy).

Format godziny

Pozwala na wybór formatu wyświetlania zegara.

Zarządzanie timerem	**Format godziny**	24 godziny 12 godzin (AM/PM)

Utwórz nowy timer

Pozwala na regulację czasową jednej lub kilku rodzajów dostępnych aktywacji.

Zarządzanie timerem	**Utwórz nowy timer**	Użyć strzałek, aby wybrać żądane polecenie. Otwieranie Częściowe otwieranie Wyjście B1-B2 Przekaźnik modułu BUS 1 - Aktywuje wyjście 2 (wyjście przekaźnikowe) modułu I/O BUS 1 Przekaźnik modułu BUS 2 - Aktywuje wyjście 2 (wyjście przekaźnikowe) modułu I/O BUS 2 Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić. Czas rozpoczęcia Użyć strzałek, aby ustawić godzinę rozpoczęcia aktywacji funkcji. Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić. Czas zakończenia Korzystać ze strzałek, aby ustawić godzinę zakończenia aktywacji funkcji. Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić. Dni tygodnia Korzystać ze strzałek, aby ustawić dni aktywacji funkcji Wybierz dni Cały tydzień Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić.

Usuń timer

Usuwa jedno z zapisanych ustawień czasowych.

Zarządzanie timerem	**Usuń timer**	Korzystać ze strzałek, aby wybrać ustawienie czasowe do usunięcia. 0 = [Otwarcie] P = [Częściowe otwarcie] B = [Wyjście B1-B2] Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić.

Język

Ustawienie języka wyświetlania.

Język	Italiano (IT) English (EN) (Ust. domyślne) Français (FR) Deutsch (DE) Español (ES) Português (PT) Русский (RU) Polski (PL) Românesc (RO) Magyar (HU) Hrvatski (HR) Український (UA) Nederlands (NL)

Aktywuj hasło

Pozwala na ustawienie 4-cyfrowego hasła. Hasło będzie wymagane przy każdorazowej próbie wejścia do menu głównego.

📖 Ta pozycja pojawia się tylko wtedy, gdy hasło NIE zostało włączone.

Hasło	**Aktywuj hasło**	Użyć strzałek i przycisku Enter, aby wprowadzić żądane hasło. Powtórzyć hasło za pomocą strzałek i klawisza Enter w celu potwierdzenia.

Usuń hasło

Pozwala na usunięcie hasła dostępu do menu głównego.

📖 Ta pozycja pojawia się tylko wtedy, gdy hasło zostało aktywowane.

Hasło	**Usuń hasło**	Potwierdzasz? NIE Potwierdzasz? TAK

Zmień hasło

Zmienia hasło zabezpieczające dostęp do menu głównego.

📖 Ta pozycja pojawia się tylko wtedy, gdy hasło zostało aktywowane.

Hasło	**Zmień hasło**	Użyć strzałek i przycisku Enter, aby wprowadzić żądane hasło. Powtórzyć hasło za pomocą strzałek i klawisza Enter w celu potwierdzenia.

Utrata hasła

Jeśli hasło zostanie utracone, centralę należy zresetować do wartości fabrycznych. Zobacz [Ustawienia fabryczne].

Ustawienia fabryczne

Możliwe jest przywrócenie danych płyty elektronicznej do wartości fabrycznych poprzez wykonanie poniższych operacji.
Odłączyć zasilanie płyty sterującej.
Przytrzymując wciśnięte przyciski < > ponownie podłączyć napięcie do płyty.
Przytrzymywać dalej wciśnięte przyciski < > aż do pojawienia się na wyświetlaczu [Ustawienia fabryczne].
Wybrać [Potwierdzasz? TAK]
Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić.

⚠ Podczas resetu płyty elektronicznej usuwani są wszyscy zapisani użytkownicy, ustawienia czasowe, konfiguracje robocze i operacje kalibracji.

⚠ Przy użyciu urządzenia CAME KEY należy zawsze zaktualizować firmware płyty elektronicznej do najnowszej dostępnej wersji.

Eksportowanie/importowanie danych

Można zapisać dane dotyczące użytkowników oraz konfiguracji systemu na karcie MEMORY ROLL.
Zapisane dane mogą zostać ponownie użyte w innej płycie sterującej tego samego rodzaju, aby skopiować tę samą konfigurację.

⚠ Przed wpięciem lub wypięciem karty MEMORY ROLL KONIECZNE jest ODŁĄCZENIE ZASILANIA SIECIOWEGO.

❶ Wpiąć kartę MEMORY ROLL do odpowiedniego złącza na płycie elektronicznej.
❷ Nacisnąć przycisk Enter, aby uzyskać dostęp do funkcji programowania.
❸ Korzystać ze strzałek, aby wybrać żądaną funkcję.

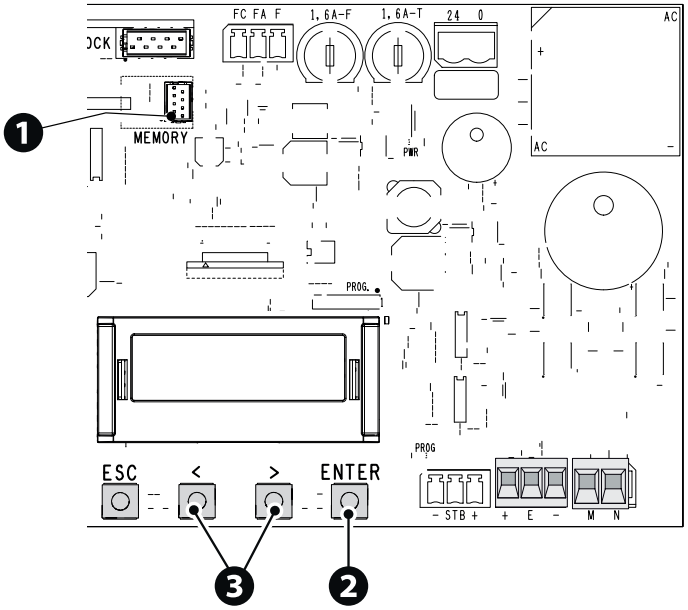
Konfiguracja > Pamięć zewnętrzna > **Zapisywanie danych**

Zapisuje w pamięci przenośnej (memory roll) dane dotyczące użytkowników, ustawień czasowych i konfiguracji.

Konfiguracja > Pamięć zewnętrzna > **Odczyt danych**

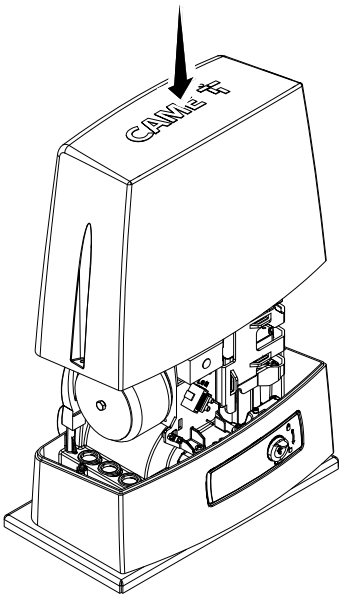
Pobiera z pamięci przenośnej (memory roll) dane dotyczące użytkowników, ustawień czasowych i konfiguracji.

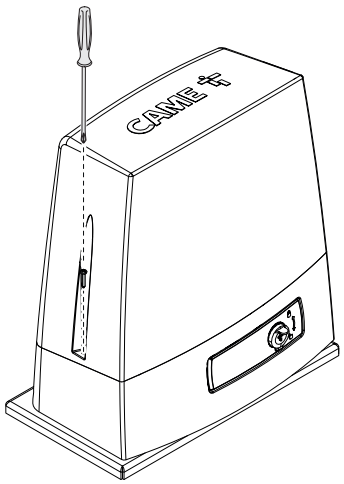
🕮 Po zakończeniu operacji zapisywania i ładowania danych, można usunąć kartę MEMORY ROLL.



OPERACJE KOŃCOWE

🕮 Przed zamknięciem pokrywy sprawdzić, czy wejście kabli jest uszczelnione, aby nie dopuścić do przedostawania się owadów i powstawania wilgoci.





DZIAŁANIE W TRYBIE PAROWANYM

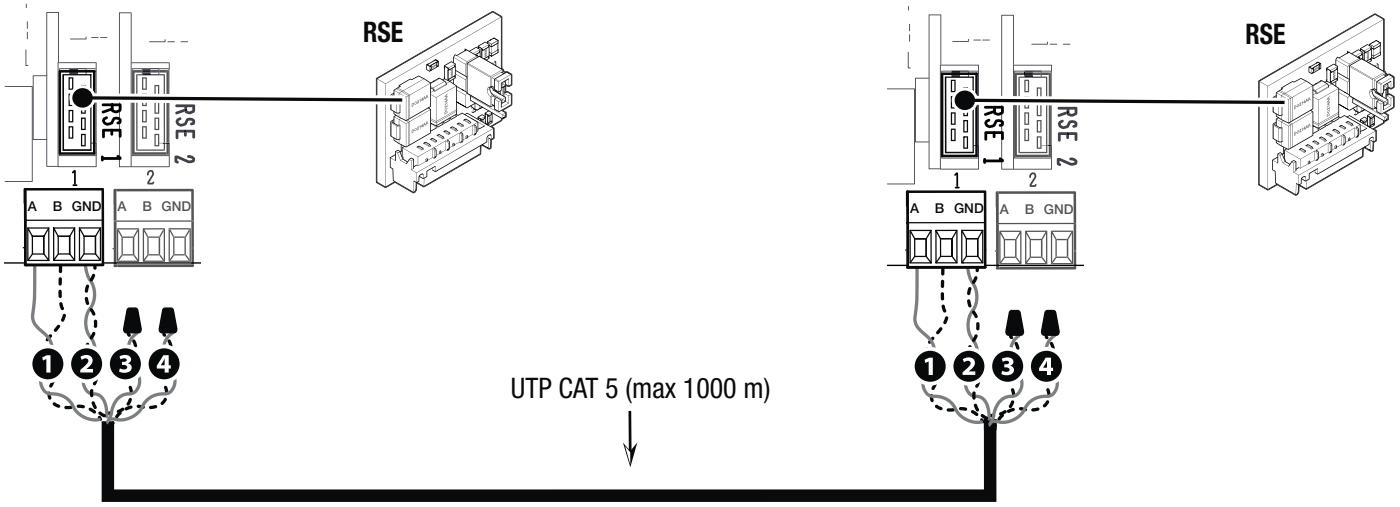
Jedno wspólne sterowanie dwoma połączonymi napędami.

Połączenia elektryczne

Połączyć dwie płyty elektroniczne za pomocą kabla UTP CAT 5.
Wprowadzić kartę RSE do obu płyt elektronicznych.
Przeprowadzić podłączenie elektryczne urządzeń i akcesoriów.

📖 Urządzenia i akcesoria muszą zostać podłączone na płycie elektronicznej, która zostanie ustawiona jako MASTER.

📖 Informacje na temat połączeń elektrycznych urządzeń i akcesoriów zawarto w rozdziale POŁĄCZENIA ELEKTRYCZNE.



Programowanie

📖 Wszystkie niżej opisane operacje programowania muszą być wykonywane wyłącznie na płycie elektronicznej ustawionej jako MASTER.
Wybrać rodzaj instalacji [Parowany] podczas sterowanej procedury lub wykonać konfigurację portu RSE_1 [Parowany].

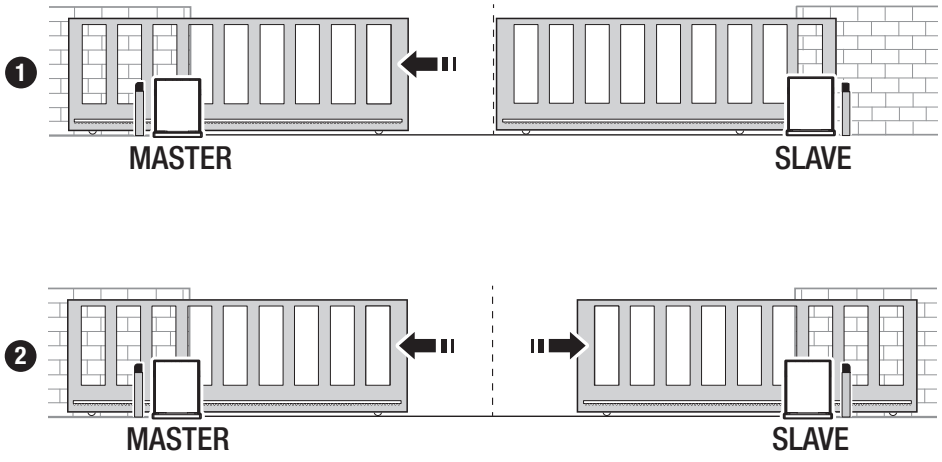
📖 Po programowaniu napędu MASTER w [Parowany] drugi napęd zyskuje automatycznie status SLAVE.

Zapisywanie użytkowników

📖 Wszystkie operacje zapisywania użytkowników muszą być wykonywane wyłącznie na płycie elektronicznej ustawionej jako MASTER.

Sposób działania

❶ Polecenie OTWIERANIE CZĘŚCIOWE
❷ Polecenie KROK-KROK



LEGENDA POWIADOMIEŃ NA WYŚWIETLACZU

	Funkcja [Test uderzeniowy] jest aktywna.
→|	Napęd wykrył przeszkodę podczas ruchu bramy w prawo.
|←	Napęd wykrył przeszkodę podczas ruchu bramy w lewo.
→|2	Napęd wykrył dwie przeszkody podczas ruchu bramy w prawo. 📖 Liczba na wyświetlaczu zmienia się w zależności od liczby wykrytych przeszkód. 📖 Po osiągnięciu maksymalnej liczby odczytów, napęd zatrzyma się, a na wyświetlaczu pojawi się komunikat o błędzie.
2|←	Automatyka wykryła dwie przeszkody podczas ruchu bramy w lewo. 📖 Liczba na wyświetlaczu zmienia się w zależności od liczby wykrytych przeszkód. 📖 Po osiągnięciu maksymalnej liczby odczytów, napęd zatrzyma się, a na wyświetlaczu pojawi się komunikat o błędzie.
	Zaprogramowano co najmniej jeden timer.
	Zaprogramowany timer jest uruchomiony. 📖 Po zaprogramowaniu timera na otwieranie lub częściowe otwieranie, każde wysłane polecenie radiowe zawsze pozwoli na otwarcie. Przewodowe elementy sterujące nadal działają normalnie.
C<n>	Zabezpieczenie przewodowe aktywne 📖 Wartość <n> jest przypisana do parametru wybranego w funkcjach [CX Input] (Wejście CX) [CY input] (Wejście CY) [CZ input] (Wejście CZ) [Wejście CK].
r7	Zabezpieczenie R7 (listwa krawędziowa) włączone
r8	Zabezpieczenie R8 (listwa krawędziowa) włączone
2r7	Zabezpieczenie R7 (para listew krawędziowych) włączone
2r8	Zabezpieczenie R8 (para listew krawędziowych) włączone
c<n>	Zabezpieczenie fotokomórek BUS włączone 📖 Wartość <n> jest przypisana do parametru wybranego w funkcjach [Fotokomórka BUS].
c23	Polecenie Otwieranie aktywne dla fotokomórek BUS
c24	Polecenie Zamykanie aktywne dla fotokomórek BUS
C0	Całkowite zatrzymanie aktywne
P<n>	Zabezpieczenie RIO aktywne 📖 Wartość <n> jest przypisana do parametru wybranego w funkcjach [RIO ED T1 - RIO ED T2] i [RIO PH T1 - RIO PH T2]
OP	Przejście całkowicie otwarte
CL	Przejście całkowicie zamknięte

Konflikt adresu BUS	Wykryto konflikt ID na urządzeniach BUS.
Sprawdzić urządz. BUS	Jedno z urządzeń BUS, mające skonfigurowaną funkcję bezpieczeństwa, nie jest obecne.
RIO nie został skonfigurowany	Płytka RIO Conn nie jest skonfigurowana lub nie posiada żadnej konfiguracji zabezpieczeń.

Konieczna kalibracja	Należy przeprowadzić kalibrację skoku.
Asystent	Postępuj zgodnie z instrukcjami kreatora na wyświetlaczu.
Konieczna konserwacja	Wymagane przeprowadzenie przeglądu (przekroczono liczbę manewrów, po osiągnieciu której wymagany jest przegląd).

KOMUNIKATY BŁĘDU

E2	Błąd wzorcowania
E3	Błąd sygnału enkodera nie został wykryty
E4	Błąd uszkodzenie silnika
E6	Silnik nie działa
E7	Błąd czasu pracy
E8	Błąd - drzwiczki wysprzęglania otwarte Błąd na wejściach wyłączników krańcowych lub oba wyłączniki krańcowe otwarte
E9	Wykryta przeszkoda podczas zamykania
E10	Wykryta przeszkoda podczas otwierania
E11	Przekroczono maksymalną liczbę wykrytych kolejno przeszkód
E12	Brak lub niewystarczające napięcie zasilania silnika
E14	Błąd komunikacji szeregowej
E15	Błąd – pilot niekompatybilny
E16	Błąd otwarte drzwiczki silnik SLAVE
E17	Błąd komunikacji systemu bezprzewodowego
E18	Błąd – system bezprzewodowy nieskonfigurowany
E22	Błąd aktualizacji oprogramowania
E24	Błąd komunikacji lub usterka urządzenia zabezpieczającego BUS
E25	Błąd ustawienia adresu na urządzeniach BUS
E27	Błąd komunikacji z silnikiem

MCBF

Modele	BKX08AGF	BKX08RGF
Długość - Waga	20 m - 800 kg	20 m - 800 kg
Cykle	250000	250000
Montaż w strefie wietrznej (%)	-15 %	-15 %
Ślepe skrzydło (%)	-15 %	-15 %
Ślepe skrzydło instalowane w strefie wietrznej (%)	-30 %	-30 %

📖 Wartości procentowe wskazują, o ile należy zmniejszyć liczbę cykli w przypadku instalacji danego typu.

⚠ Przed wykonaniem jakiejkolwiek czynności związanej z czyszczeniem lub wymianą części należy odłączyć zasilanie od urządzenia.

⚠ Niniejszy dokument dostarcza instalatorowi niezbędnych wskazówek dotyczących obowiązkowych kontroli w czasie wykonywania prac konserwacyjnych.

⚠ Jeżeli urządzenie nie jest używane przez dłuższy okres, na przykład w przypadku instalacji w miejscach odwiedzanych sezonowo, należy odłączyć zasilanie, a po jego przywróceniu, sprawdzić, czy urządzenie działa prawidłowo.

📖 Aby uzyskać informacje dotyczące instalacji i regulacji, należy zapoznać się z instrukcją instalacji produktu.

📖 Aby uzyskać informacje dotyczące wyboru produktu i akcesoriów, należy zapoznać się z katalogiem produktów.

📖 Co 10 000 cykli lub co 6 miesięcy eksploatacji należy obowiązkowo przeprowadzić prace konserwacyjne podane poniżej.

Przeprowadzić ogólny przegląd i dokładnie dokręcić elementy łącznikowe.
Nasmarować wszystkie ruchome części mechaniczne.
Sprawdzić prawidłowe działanie urządzeń sygnalizacyjnych i zabezpieczających.
Sprawdzić stan zużycia ruchomych części mechanicznych i sprawdzić, czy pracują prawidłowo.
Sprawdzić skuteczność działania urządzenia wysprzęglającego, wykonując manewr przy swobodnie poruszającym się skrzydle. Ruch skrzydła nie może napotykać przeszkód.
Sprawdzić stan przewodów elektrycznych oraz ich połączeń.
Sprawdzić i wyczyścić prowadnicę przesuwu i zębatkę.

PRZYKLEIĆ TUTAJ ETYKIETĘ PRODUKTU ZNAJDUJĄCĄ SIĘ W OPAKOWANIU

CAME

CAME.COM

CAME S.P.A.
Via Martiri Della Libertà, 15
31030 Dosson di Casier
Treviso – Włochy
Tel. (+39) 0422 4940
Faks (+39) 0422 4941
info@came.com - www.came.com